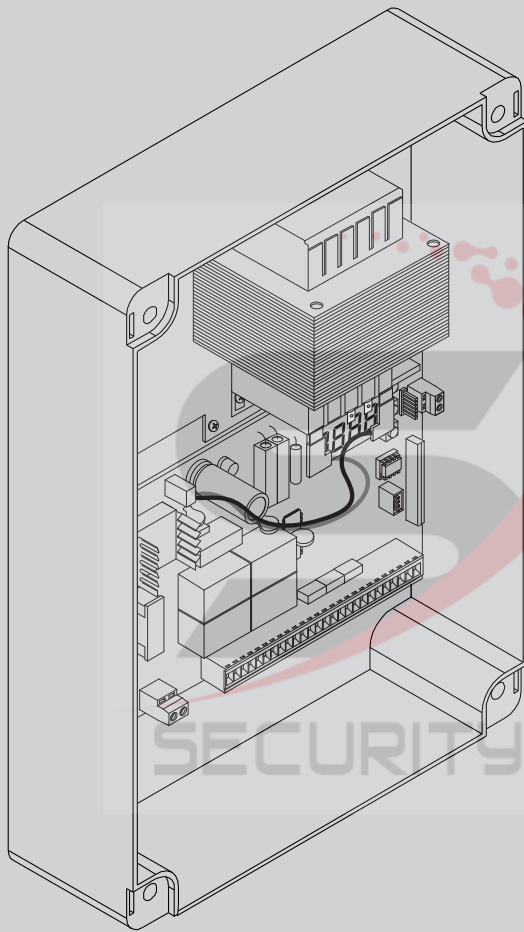




پنل کنترل



دقت چیه را الهامی نصب

THALIA



AZIENDA CON SISTEMA DI GESTIONE
INTEGRATO CERTIFICATO DA DNV
= UNI EN ISO 9001:2008 =
UNI EN ISO 14001:2004

Bft

هشدارهای کاربر (فارسی)

هشدار! دستورالعمل‌های مهم ایمنی. تمام هشدارها و دستورالعمل‌های همراه محصول را با دقت بخوانید و رعایت کنید، زیرا استفاده اشتباه باعث آسیب رساندن به افراد و حیوانات و اموال می‌شود. این دستورالعمل‌ها را برای مراجعات آینده نگهداری کنید و آنها را به کاربران جدید تحویل دهید.

این محصول بایستی صرفاً جهت کاربردی که بر اساس آن طراحی گردیده است بکار برده شود. هر گونه استفاده دیگری، نامناسب و در نتیجه خطرناک است. سازنده مسئولیتی در قبال هر گونه آسیب ناشی از استفاده ناصحیح، نادرست یا غیرمعمول ندارد.

ایمنی کلی

بخاطر خرید این محصول از شما تشکر می‌کنیم. این شرکت به شما اطمینان می‌دهد که عملکرد دستگاه نیازهای عملیاتی شما را برآورده خواهد کرد.

این محصول استانداردهای فنی مشهور را رعایت می‌کند و اگر توسط پرسنل متخصص و واجد شرایط به درستی نصب شود (نصاب حرفه‌ای)، با مقررات ایمنی سازگار است.

در صورت نصب و استفاده صحیح تجهیزات اتوماسیون، این سیستم استانداردهای ایمنی عملیاتی را برآورده خواهد کرد. با این وجود، توصیه می‌شود قوانین خاص رفتاری را رعایت کنید تا از مشکلات تصادفی پیشگیری شود:

- بزرگسالان، کودکان و وسایل را دور از سیستم اتوماسیون نگهداری کنید، مخصوصاً وقتی حرکت می‌کنند.
- به کودکان اجازه ندهید با سیستم اتوماسیون بازی کنید یا در نزدیکی آن بایستند.
- کودکان بالای 8 سال و افرادی که دارای توانمندی‌های کمتر فیزیکی، حسی یا ذهنی هستند و افراد بدون تجربه یا دانش کافی باید از این سیستم تحت نظارت استفاده کنند یا باید در خصوص استفاده ایمن از دستگاه آموزش دیده و خطرات مربوطه را درک کرده باشند. کودکان نباید با این سیستم و تجهیزات مربوطه بازی کنند. سرویس و تعمیر باید توسط افراد متخصص انجام شود.
- کودکان باید تحت نظارت باشند تا اطمینان حاصل شود که با دستگاه بازی نمی‌کنند. به کودکان اجازه ندهید با کنترل‌های ثابت شده بازی کنند. ریموت کنترل‌ها را دور از دسترس کودکان نگهداری کنید.
- نزدیک لواها یا قطعات مکانیکی متحرک کار نکنید.
- در هنگام کار سیستم سعی نکنید مانع حرکت آن شوید و تا زمان خلاص نمودن سیستم بوسیله خلاص کن مکانیکی درب را بصورت دستی باز یا بسته ننمایید.
- وقتی درب یا تجهیزات اتوماسیون حرکت می‌کند دور از آنها باشید.
- کنترل‌های از راه دور یا سایر دستگاه‌های کنترلی را دور از دسترس کودکان نگهدارید تا از عملکرد غیر عمدی تجهیزات اتوماسیون پیشگیری شود.
- اگر عیب‌های مکانیکی یا عدم تعادل وجود دارد، خلاص نمودن دستی ممکن است منجر به حرکت ناگهانی درب می‌شود.
- در هنگام کارکرد درب کرکره‌ای و تا بسته یا باز شدن کامل آن در زیر درب قرار نگیرید. در صورت خرابی موتور یا اجزای درب احتمال سقوط آن وجود دارد.
- شکستگی یا فرسودگی قطعات مکانیکی درب (قطعه عملیاتی) مثل کابل‌ها، فنرها، تکیه‌گاه‌ها، لولاها، هادی‌ها و... ممکن است خطر آفرین باشد. بازدید یا تعمیرات و نگهداری دوره‌ای توسط پرسنل متخصص و مجرب در فواصل مشخص ضروری است.
- جهت نظافت سیستم از قطع بودن جریان برق اطمینان حاصل کنید.

- قاب و پوشش چشم‌های ایمنی و فلاشرها را تمیز نگهداشته و اطمینان حاصل کنید که مسیر دید آنها توسط اجسام خارجی مسدود نشده باشد.
- اگر تجهیزات اتوماسیون به تعمیر نیاز دارد، از آن استفاده نکنید.
- اگر تجهیزات اتوماسیون از کار افتاده یا بد عمل می‌کند، منبع برق سیستم را قطع کنید؛ برای برطرف کردن ایراد خودتان هیچگونه تعمیر یا کار دیگری انجام ندهید و در عوض با پرسنل متخصص و مجاز (نصاب حرفه‌ای) تماس بگیرید تا تعمیرات یا نگهداری ضروری را انجام دهد. برای ممکن ساختن دسترسی، خلاص کن دستی (در صورت وجود) را فعال کنید.
- اگر یکی از قطعات تجهیزات اتوماسیون به تعمیر مستقیم نیاز دارد که در اینجا اشاره نشده است، از خدمات پرسنل متخصص و مجاز (نصاب حرفه‌ای) استفاده کنید.
- حداقل یک بار در سال، از پرسنل متخصص و مجاز (نصاب حرفه‌ای) بخواهید تجهیزات اتوماسیون، و مخصوصاً تمام دستگاه‌های ایمنی را بررسی کنند تا مطمئن شوید آسیب ندیده اند و به درستی کار می‌کنند.
- رکوردی برای هر نصب، نگهداری و تعمیر و مستندات مربوطه باید ثبت و نگهداری شود و در صورت درخواست کاربر به او ارائه شود.
- رعایت نکردن موارد بالا، منجر به شرایط خطرناکی می‌شود.

اسقاط کردن

مصلح باید مطابق با مقررات حاکم دور انداخته شود. تجهیزات دور انداختی یا باتری‌های استفاده شده را به همراه ضایعات خانگی دور نیندازید. خودتان مسئولیت دارید تمام تجهیزات الکتریکی و الکترونیکی ضایعاتی را به یک مرکز بازیافت مناسب ببرید.

هر مورد که بطور صریح در دفترچه راهنمای کاربر اشاره نشده مجاز نیست. عملکرد صحیح اپراتور تنها در صورتی تضمین می‌شود که دستورالعمل‌های ارائه شده سازگار باشد. شرکت مسئولیتی در قبال آسیب‌های وارد شده بخاطر عدم رعایت دستورالعمل‌های ذکر شده ندارد.

اگرچه خصوصیات اساسی محصول را تغییر نخواهیم داد، اما شرکت حق دارد، در هر زمانی، تغییرات مورد نظر خود از زاویه فنی، طراحی یا بازرگانی را برای ارتقاء محصول اعمال کند و مجبور نخواهد بود این نشریه را مطابق آنها بروز کند.

هشدارهای نصاب

سیم کشی

هشدار! برای اتصال به منبع برق، استفاده کنید: یک کابل چند رشته‌ای با یک سطح مقطع عرضی حداقل 5x1.5 میلی متر مربع یا 4x1.5 میلی متر مربع وقتی با منبع های برق سه فاز سروکار دارید یا 3x1.5 میلی متر مربع برای منبع های تک فاز استفاده کنید (برای مثال کابل نوع H05RN-F را می توان با سطح مقطع عرضی 4x1.5 میلی متر مربع استفاده کرد). برای اتصال تجهیزات کمکی، از سیم های با سطح مقطع عرضی حداقل 0.5 میلی متر مربع استفاده کنید.

تنها از شبکه های فشاری با ظرفیت 10 آمپر - 250 ولت یا بیشتر استفاده کنید.

- سیم ها باید با بست اضافی نزدیک ترمینال ها محکم شود (مثلا با استفاده از بست های کابلی) تا قطعات برقرار بخوبی از قطعات ولتاژ بسیار پایین ایمنی جدا نگهداشته شود.
- کابل برق، در طول نصب باید لخت شود تا سیم ارت را بتوان به ترمینال مربوطه وصل کرد، و سیم های برق دار را تا جای ممکن کوتاه کرد. در صورتی که دستگاه سفت کننده کابل شل شود، سیم ارت باید آخر از همه کشیده شود.

هشدار! سیم های ولتاژ بسیار پایین ایمنی باید بصورت فیزیکی از سیم های ولتاژ پایین دور نگهداشته شوند. تنها پرسنل متخصص (نصاب حرفه ای) اجازه دارد به قطعات برق دار دسترسی داشته باشد.

بررسی تجهیزات اتوماسیون و نگهداری

قبل از اینکه در نهایت تجهیزات اتوماسیون وارد عمل شود، و در حین عملیات نگهداری، بررسی ذیل را با دقت انجام دهید:

- دقت کنید تمام قطعات محکم سفت شده باشند.
- عملیات ابتدایی و توقف را در صورت کنترل دستی بررسی کنید.
- منطق عملیات عادی یا سفراری شده را بررسی کنید.
- تنها برای درب های ریلی: در درب های ریلی دقت کنید خلاصی برابر 2 میلیمتر مابین چرخنده موتور و بنده شانه ای وجود داشته باشد. ریل ها و مسیر حرکت درب را همیشه تمیز و بدون هرگونه جسم خارجی نگه دارید.
- تنها برای درب ها و درب های ریلی: دقت کنید مسیر حرکت درب مستقیم و افقی باشد و اینکه چرخ ها انقدری قوی باشند که بتوانند وزن درب را تحمل کنند.
- تنها برای درب های ریلی: دقت کنید در مسیر حرکت فرورفتگی یا تاب خوردگی وجود نداشته باشد.
- تنها برای درب لولایی: دقت کنید محور لنگه های درب کاملاً عمودی باشد.
- تنها برای راهنند: قبل از باز شدن بازوی راهنند، فنر باید از حالت فشرده خارج شود (بازوی متحرک عمودی).
- دقت کنید تمام دستگاه های ایمنی (چشم های حسگر مانع، لیه های ایمنی و غیره) به درستی کار کنند و اینکه تجهیزات ایمنی به درستی تنظیم شده باشد؛ همچنین دقت کنید نیروی ضربه ای اندازه گیری شده در اندازه های ارائه شده توسط استاندارد EN 12445 کمتر از مقدار مشخص شده توسط استاندارد EN 12453 باشد.
- نیروهای ضربه ای را می توان با لیه های انعطاف پذیر کم کرد.
- دقت کنید هر جا ویژگی عملیات اضطراری ارائه شده، بخوبی عمل کند.
- عملیات های باز و بسته شدن را در دستگاه های کنترل ارائه شده بررسی کنید.
- بررسی اتصالات الکتریکی و کابل گذاری ها دقیق باشد و دقت بیشتری کنید که پوشش های عایق کننده و آب بند کابل ها آسیب ندیده باشند.
- وقتی عملیات نگهداری را انجام می دهید، اپتیک چشم ایمنی را تمیز کنید.
- اگر سیستم اتوماسیون مدتی است از کار افتاده، خلاص کن دستی را فعال کنید (پخش "عملیات اضطراری" را مشاهده کنید) تا سیستم اتوماسیون خلاص شود، در نتیجه بتوان درب را بصورت دستی باز و بسته کرد.
- اگر کابل برق خراب شده، باید توسط سازنده یا اداره دستیار فنی یا شخص متخصص دیگری برای پیشگیری از هر گونه خطری تعویض شود.
- اگر دستگاه های نوع "D" نصب شده اند (مطابق تعریف EN12453)، در حالت تأیید نشده وصل کنید و حداقل هر شش ماه یک تعمیر و نگهداری اجباری را پیش بینی کنید.
- نگهداری فوق الذکر باید حداقل هر سال یکبار یا هر وقت شرایط سایت یا نصب ضرورت ایجاب کند، در فواصل کمتر انجام شود.

هشدار!

به یاد داشته باشید که سیستم اتوماسیون برای آسانتر شدن استفاده از درب طراحی شده و مشکلات ناشی از نصب اشتباه یا خرابی درب را برطرف نخواهد کرد

اسقاط کردن



مصلح باید مطابق با مقررات حاکم دور انداخته شود. تجهیزات دور انداختی یا باتری های استفاده شده را به همراه ضایعات خانگی دور نیندازید. خودتان مسئولیت دارید تمام تجهیزات الکتریکی و الکترونیکی ضایعاتی را به یک مرکز بازیافت مناسب ببرید.

باز کردن

- اگر قرار است تجهیزات اتوماسیون باز شود تا در جای دیگری مونتاژ شود، باید کار های ذیل را انجام دهید:
- برق را قطع کنید، و کل سیستم برق را نیز قطع کنید.
- سیستم محرک را از پایه ای که روی آن نصب شده جدا کنید.
- تمام قطعات نصب را جدا کنید.
- نسبت به تعویض قطعاتی که جدا نمی شود یا آسیب دیده بیشتر دقت کنید.

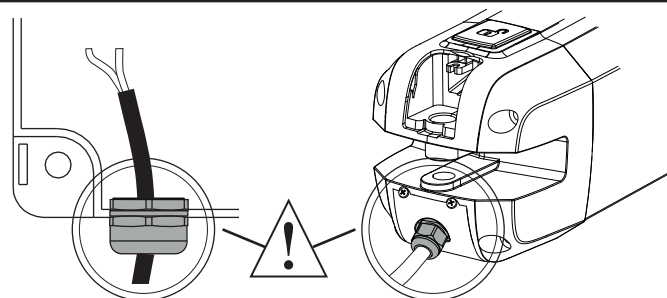
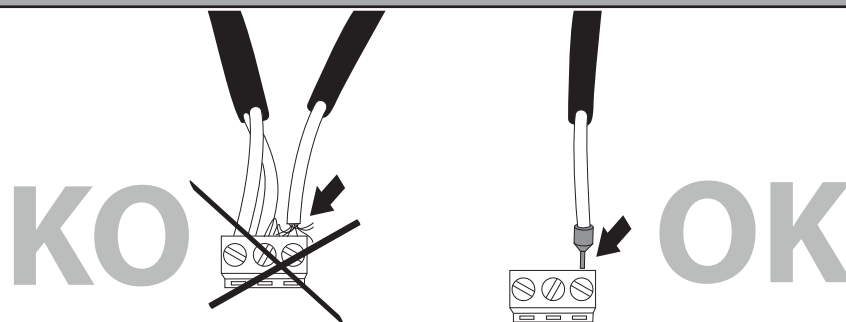
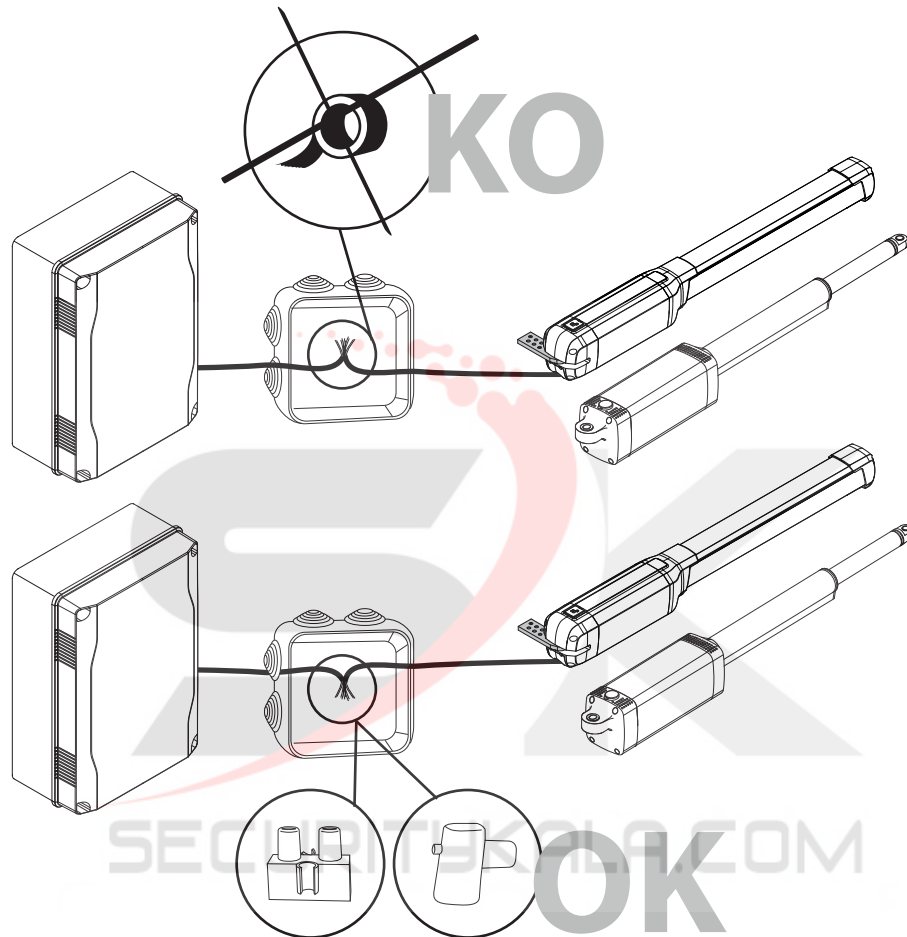
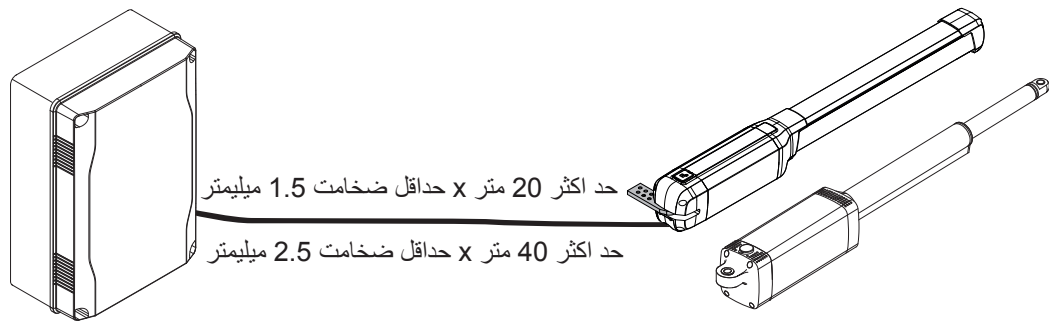
پیاینده های سازگاری در سایت موجود است <http://www.bft-automation.com/CE>
دستورالعمل های استفاده و مونتاژ را بخش دانلود موجود است.

هشدار! دستورالعمل های مهم ایمنی، تمام هشدارها و دستورالعمل های همراه محصول را با دقت بخوانید و رعایت کنید، زیرا نصب اشتباه باعث آسیب رساندن به افراد و حیوانات و اموال می شود. هشدارها و دستورالعمل ها اطلاعات مهمی را در خصوص ایمنی، نصب، استفاده و نگهداری ارائه می کنند. دستورالعمل ها را بخوبی نگهداری کنید تا بتوانید آن را در پرونده فنی ضمیمه کنید و آنها را برای مراجعات بعدی در دسترس نگه دارید.

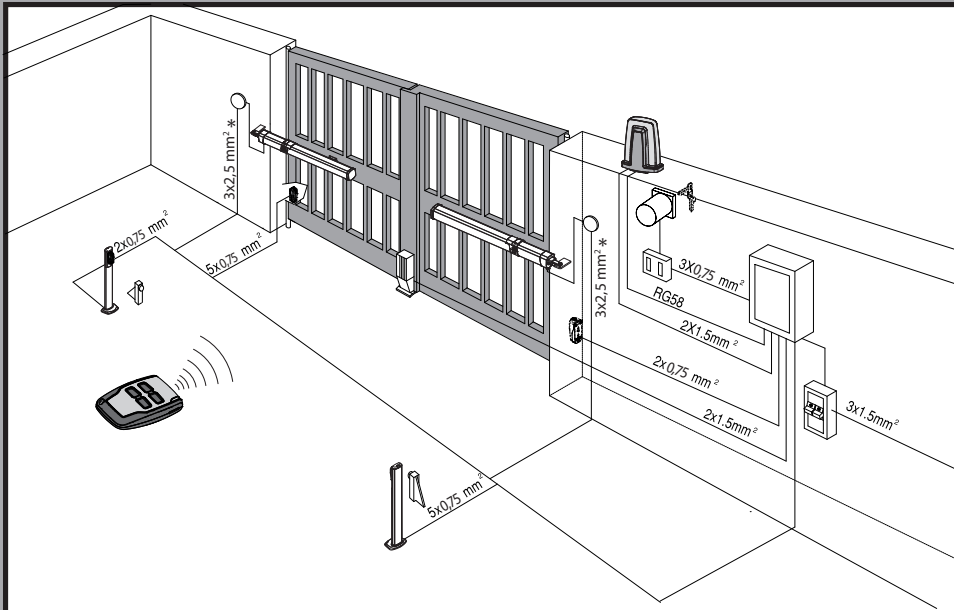
ایمنی کلی

- این محصول صرفاً بخاطر هدف مشخص شده طراحی و ساخته شده است. استفاده هایی بجز موارد مشخص شده ممکن است به محصول آسیب بزند و خطر ایجاد کند.
- واحد هایی که دستگاه را می سازند باید شرایط دستورالعمل اتحادیه اروپا را، در صورت مربوط بودن، رعایت کنند: 2014/30/UE، 2014/35/UE، 2006/42/UE، 2011/305/UE، 2014/53/UE و اصلاحیه های بعدی. برای تمام کشورهای بیرون از اتحادیه اروپا، توصیه می شود استانداردهای ذکر شده رعایت شود، و علاوه بر آنها، استانداردهای ملی حاکم نیز برای بدست آوردن سطح مناسبی از ایمنی رعایت شوند.
- سازنده این محصول (که از این به بعد "شرکت" اشاره می شود) تمام مسئولیت های ناشی از استفاده اشتباه یا استفاده برای موارد مشخص و طراحی نشده، یعنی بجز موارد مشخص شده در این دفترچه و وجود ایراد در ساخت یا شرایط موجود در سیستم های ورودی مانند درب، ریل و... و آسیب به دستگاه در اینگونه مصارف را به عهده نمیگیرد.
- نصب باید توسط پرسنل متخصص (نصاب حرفه ای، بر اساس EN 12635) و مطابق با شرایط خوب تولید و قوانین حاکم انجام شود.
- قبل از نصب محصول، تمام تغییرات ساختاری ضروری را به منظور ایجاد فاصله ایمنی، حفاظت و جلوگیری از بروز خطراتی چون برخورد، بریدگی و کشیدگی به وسیله پوشش نواحی مستعد خطر مطابق مقررات استاندارد های 12604 و 12453 یا سایر استانداردهای بومی نصب انجام دهید.
- بررسی کنید ساختار موجود شرایط استحکام و ماندگاری ضروری را رعایت کند.
- قبل از آغاز عملیات نصب، بررسی کنید محصول آسیب ندیده باشد.
- شرکت مسئولیتی در قبال رعایت نکردن شرایط خوب در تولید و نگهداری درب ها، دروازه ها و سایر موارد متحرک و موتوری یا از شکل افتادگی احتمالی دستگاه در حین استفاده ندارد.
- دقت کنید محدوده مشخص شده دما با محلی که تجهیزات اتوماسیون قرار است نصب شود سازگار باشد.
- این محصول را در اتمسفر انفجاری نصب نکنید: حضور شعله های قابل اشتعال یا گاز یک خطر ایمنی جدی را ایجاد می کند.
- قبل از اجرای هر گونه عملیاتی روی سیستم، منبع برق را قطع کنید. همچنین اگر باتری اضطراری وصل است، آن را قطع کنید.
- قبل از اتصال منبع برق، دقت کنید درجه بندی محصول با درجه بندی پریز برق سازگار باشد و اینکه یک کلید محافظ جان مناسب و دستگاه حفاظت در برابر اضافه جریان مصرفی روی سیستم برقی نصب شده باشد. منبع برق تجهیزات اتوماسیون را با یک سوئیچ یا مدار شکن مغناطیسی حرارتی چندقطبی را با جداسازی تماس سازگار کنید که قطع کامل را ذیل شرایط موقله 3 اضافه ولتاژ ارائه می کند.
- دقت کنید که در منبع برق، یک کلید محافظ جان وجود دارد که حداکثر در عدد 0.03 قطع می شود.
- دقت کنید که سیستم ارت به درستی نصب شده باشد: تمام قطعات فلزی متعلق به سیستم ورودی (مثل درب ها، درب ها و غیره) و تمام قطعات دارای ترمینال ارت سیستم را ارت دار کنید.
- نصب باید با استفاده از دستگاه های ایمنی و کنترلی انجام شود که استانداردهای EN 12978 و EN 12453 را رعایت کنند.
- نیروهای ضربه ای را می توان با لیه های تغییر پذیر کم کرد.
- در صورتی که نیروهای ضربه ای از مقادیر ذکر شده توسط استانداردهای مربوطه بیشتر هستند، دستگاه های حساس به برق یا فشار را استفاده کنید.
- تمام دستگاه های ایمنی (سلولهای نوری، لیه های ایمنی و غیره) مورد نیاز را برای دور نگهداشتن خطر ضربه، خرد شدن، کشیده شدن و بریده شدن استفاده کنید. استانداردها و دستورالعمل های حاکم، معیار شرایط تولید خوب، کاربرد مورد نظر، محیط نصب، منطق عملیاتی سیستم و نیروهای ایجاد شده توسط تجهیزات اتوماسیون را به خاطر بسپارید.
- تمام نشانه های مورد نیاز قانون فعلی را برای شناسایی مناطق خطرناک (خطرات باقیمانده) استفاده کنید. تمام نصب ها باید صریحاً مطابق با مقررات استاندارد 1-13241 EN انجام شده باشد.
- وقتی نصب کامل شد، از پلاکی استفاده کنید که داده های درب/دروازه را داشته باشد.
- اگر تجهیزات اتوماسیون در ارتفاع کمتر از 2.5 متر نصب شود یا در دسترس باشد، قطعات برقی و مکانیکی باید به درستی محافظت شوند.
- تنها برای خودکارسازی در کرکره ای
- (1) دنده موتور باید در یک فضای محافظت و مجزا شده و تحت محافظت مناسب نصب شود تا بدون زیر آنها نصب شود.
- (2) دنده موتور باید در یک فضای محافظت و مجزا شده و تحت محافظت مناسب نصب شود تا بدون کمک ابزار در دسترس نباشد.
- اگر از کلیدهای فرمان ثابت استفاده میکنید آنها را ترجیحاً در محلی با ارتفاع حداقل 1.5 متری و در جایی که در دسترس عموم نباشد نصب نمایید.
- حداقل یک چراغ هشدار (چراغ چشمک زن) را در وضعیتی مشهود قرار دهید و همچنین یک علامت هشدار را به سازه وصل کنید.
- برجسی نزدیک دستگاه در حال کار بصورت دائمی به همراه اطلاعات مربوط به نحوه عملکرد دفترچه راهنمای تجهیزات اتوماسیون را نصب کنید.
- دقت کنید، در حین عملیات، از خطرات مکانیکی نوری شود با معیارهای حفاظتی مربوطه رعایت شود، و بطور خاص تر، اینکه چیزی محکم بسته نشود، خرد نشود، بریده نشود یا بین قطعه در حال کار و قطعات پیرامونی محصور نشود.
- وقتی نصب کامل شد، دقت کنید تنظیمات خودکارسازی موتور صحیح باشد و سیستم های ایمنی و انتشار به درستی عمل کنند.
- تنها از قطعات پدکی اصلی برای هر گونه تعمیر یا نگهداری استفاده کنید. شرکت تمام مسئولیت های عملیات صحیح و ایمنی تجهیزات اتوماسیون را در صورتی که از قطعات سایر سازندگان استفاده شود منکر می شود.
- در قطعات تجهیزات اتوماسیون اصلاح و تعمیری نکنید مگر اینکه شرکت صریحاً اجازه داده باشد.
- خطرات پسماندی احتمالی سیستم های کنترلی که استفاده شده و نحوه بازکردن دستی سیستم در وضعیت اضطراری را به کاربر سیستم آموزش دهید. راهنمای کاربر را به کاربر نهایی دهید.
- مواد بسته بندی (مثل پلاستیک، مقوا، پلی استیرن و غیره) را مطابق مقررات قانونی حاکم دور بیندازید.
- کیسه های ناپلونی و پلی استیرن را دور از دسترس کودکان نگهداری کنید.

هر مورد که بطور صریح در دفترچه راهنمای نصب اشاره نشده مجاز نیست. عملکرد صحیح اپراتور تنها در صورتی تضمین می شود که اطلاعات ارائه شده سازگار باشد. شرکت مسئولیتی در قبال نصب های وارد شده بخاطر عدم رعایت دستورالعمل های ذکر شده ندارد. اگرچه خصوصیات اساسی محصول را تغییر نخواهیم داد، اما شرکت حق دارد، در هر زمانی، تغییرات مورد نظر خود از زاویه فنی، طراحی یا بازرگانی را برای ارتقاء محصول اعمال کند و مجبور نخواهد بود این نشریه را مطابق آنها بروز کند.



A

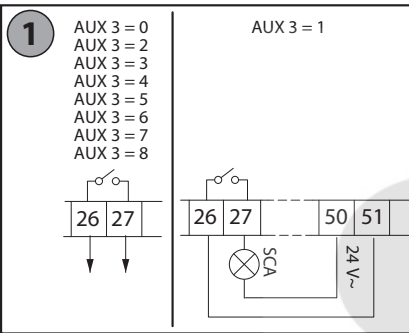
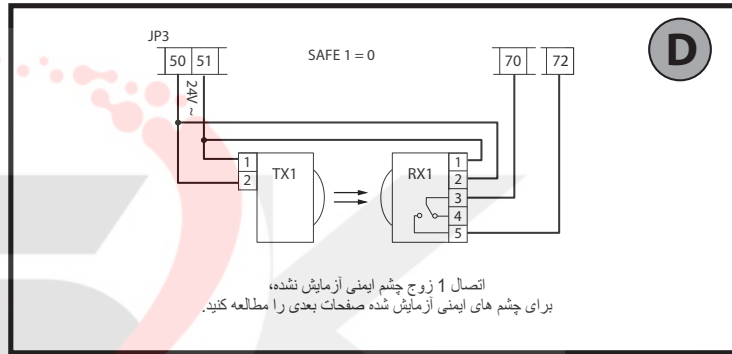


جانمایی تجهیزات

* مشخصات موتور را مشاهده کنید

D

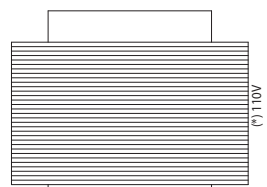
C



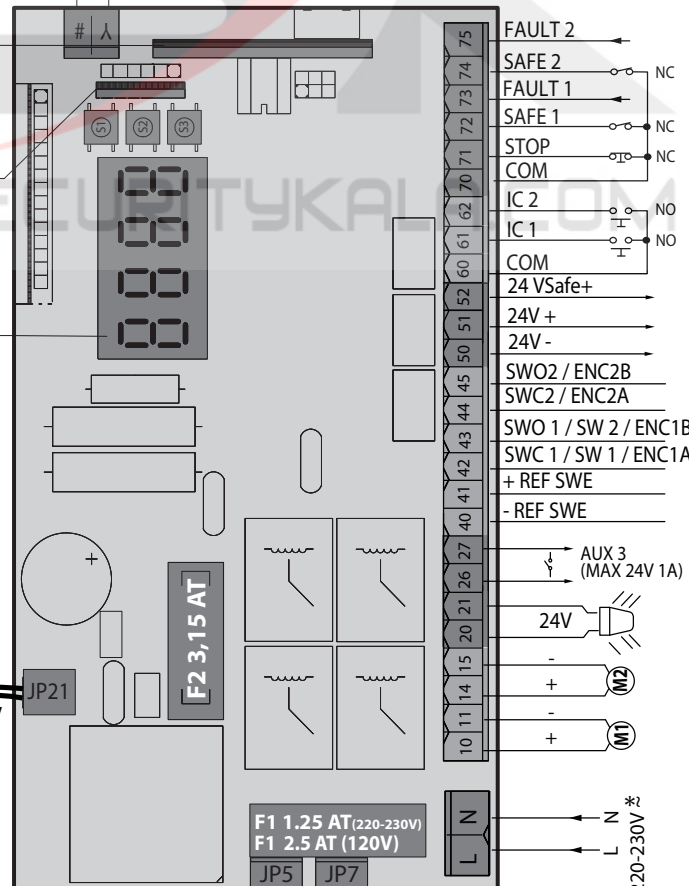
رابط برد اختیاری

رابط برنامه ریز دستی

صفحه نمایش پیلوئه کلیدهای برنامه ریزی



* سایر ولتاژهای در صورت درخواست
موجود است



دستگاه های ایمنی

فرمان

ولتاژ جهت تجهیزات جانبی

اینکودر ورودی های میکروسوییچ

کمکی

موتور

منبع برق

رعایت توالی تنظیم‌ها ضروری است:

- 1 - تنظیم میکروسوییچ
- 2 - تنظیم خودکار
- 3 - برنامه ریزی کنترل از راه دورها
- 4 - تنظیم پارامترها/منطق، در صورت نیاز

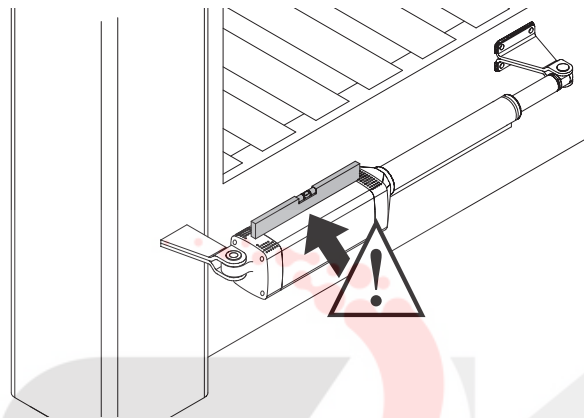
بعد از هر تنظیم یا تغییر در وضعیت میکروسوییچ‌ها، تنظیم خودکار جدید نیاز است. در صورت تغییر نوع سیستم از منوی دستگاه، تنظیم خودکار جدید باید انجام شود.

اگر فهرست ساده استفاده شود:

- در موتورهای LUX-BT, LUX G-BT - GIUNO ULTRA BT A 20 - GIUNO ULTRA BT A 50: فاز 1 (تنظیم نگهدارنده انتهایی) در فهرست ساده گنجانده شده است.
- در سایر موتورها: فاز 1 (تنظیم نگهدارنده انتهایی) باید قبل از فعالسازی فهرست ساده انجام شود.

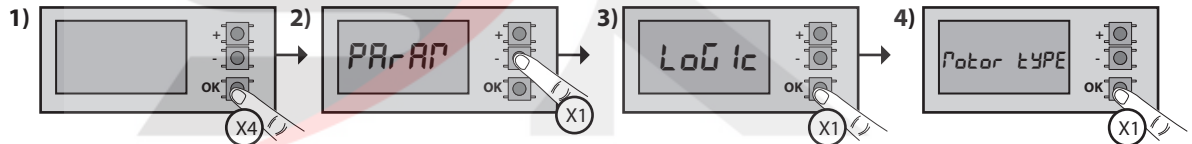
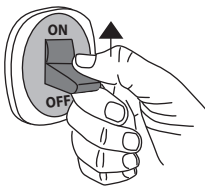
برای نصب صحیح موتور مورد نظر به دفترچه راهنمای اپراتور مراجعه کنید.

1



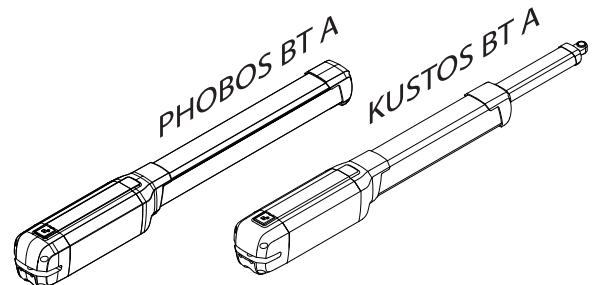
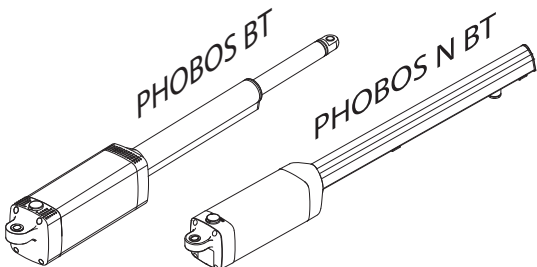
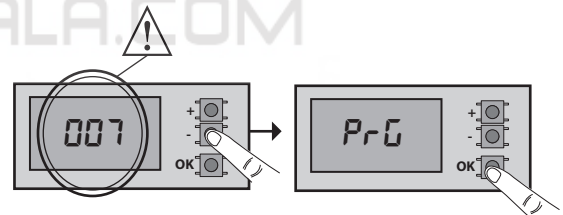
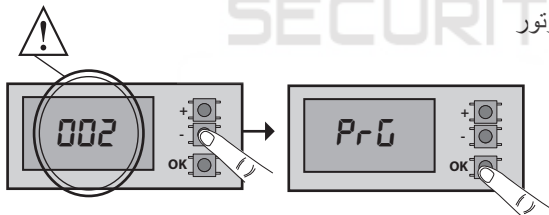
دسترسی به فهرست نوع موتور

2



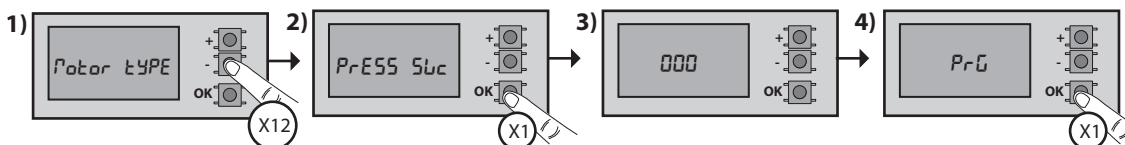
انتخاب نوع موتور

3

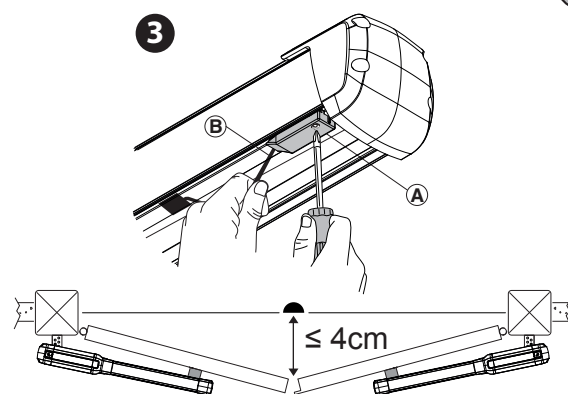
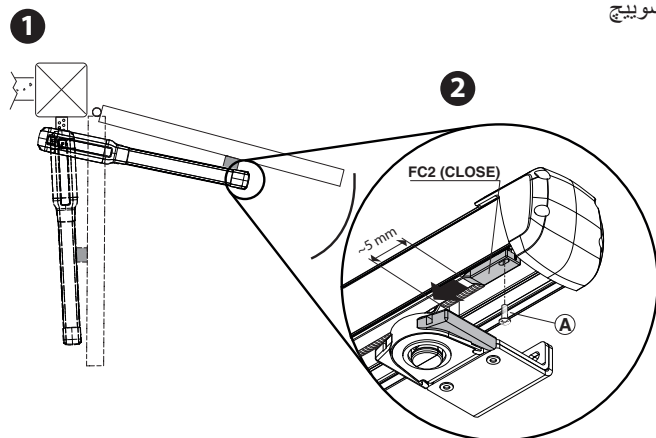


دسترسی به فشار در فهرست میکروسوییچ
فشار میکروسوییچ را روی 0 تنظیم کنید

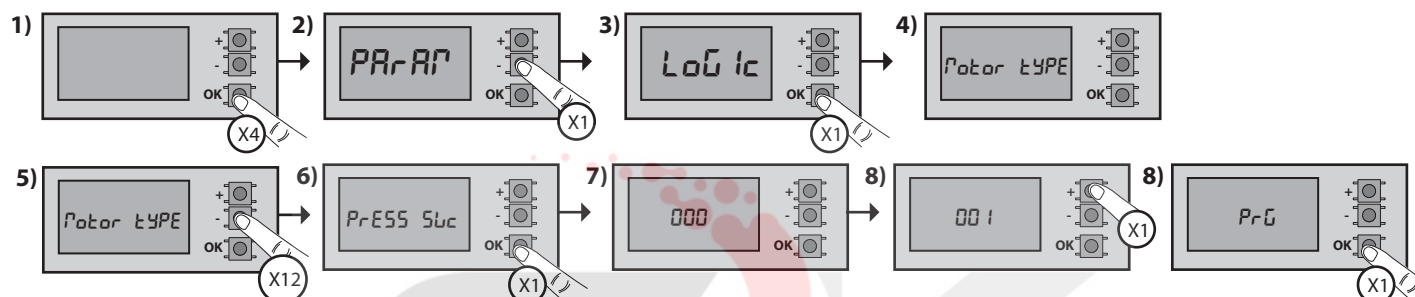
4



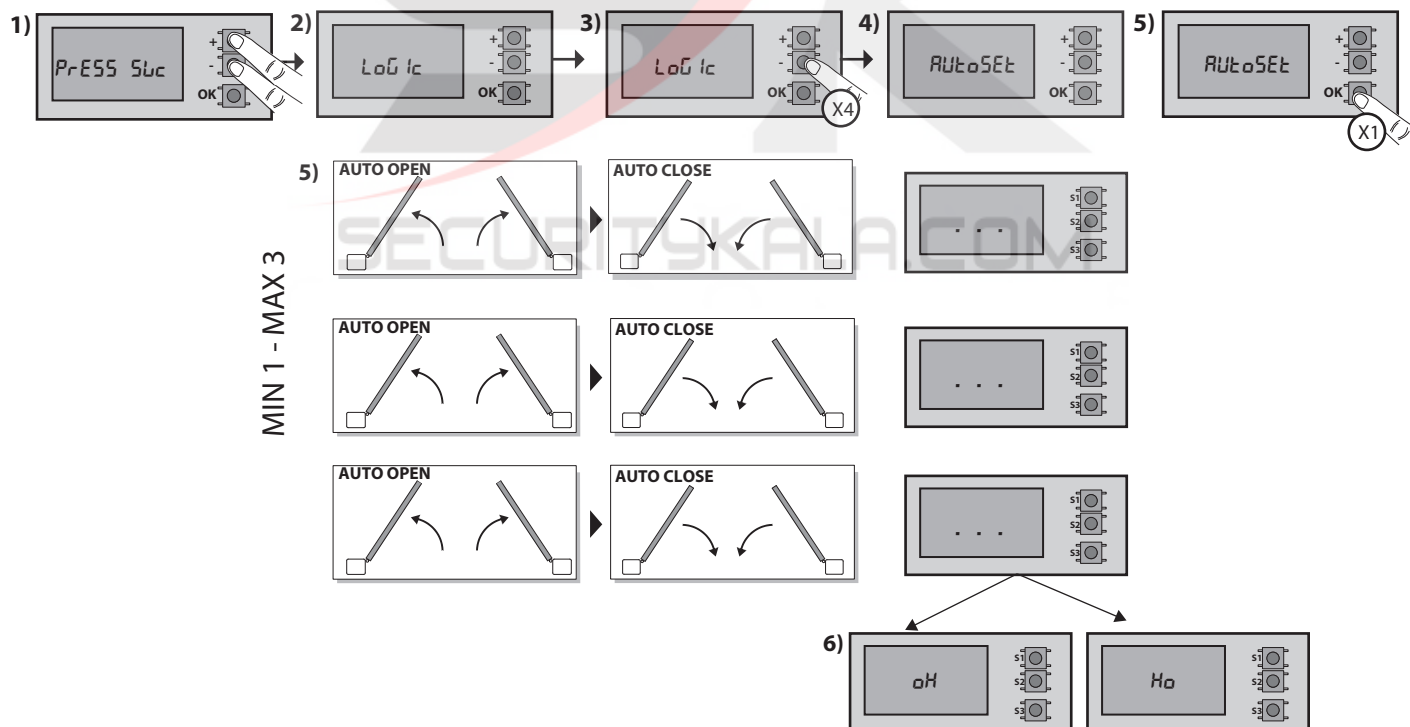
تنظیم میکر و سویچ



دسترسی به فشار در فهرست میکروسویچ
فشار میکروسویچ را روی 1 تنظیم کنید

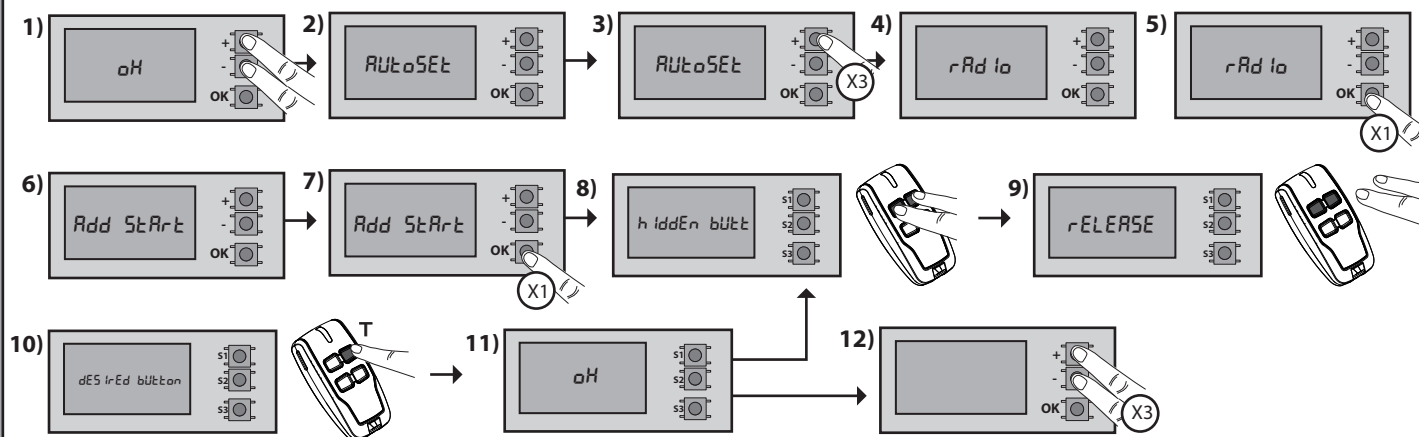


تنظیم خودکار



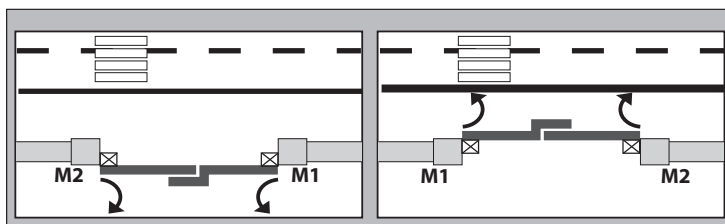
کد دهی ریموت کنترل

8

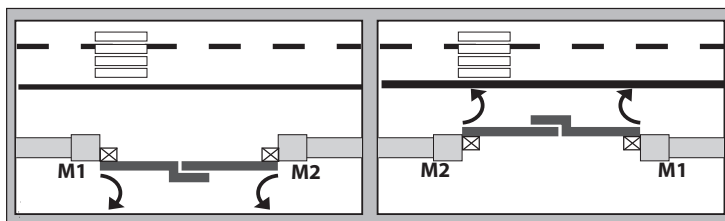


E

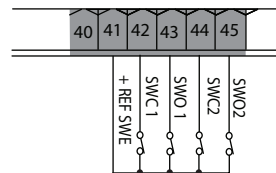
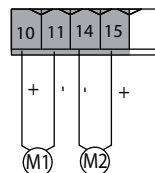
باز شدن در جهت دیگر.

0 (int)**ELI 250 BT****Motor type: 1**

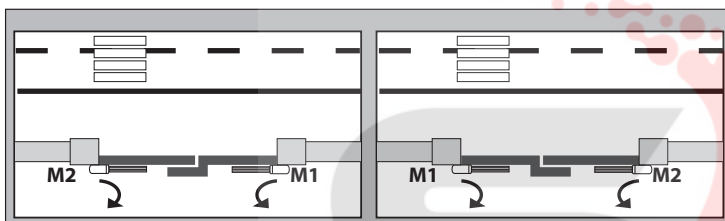
باز شدن در جهت دیگر.

1 (Ext)

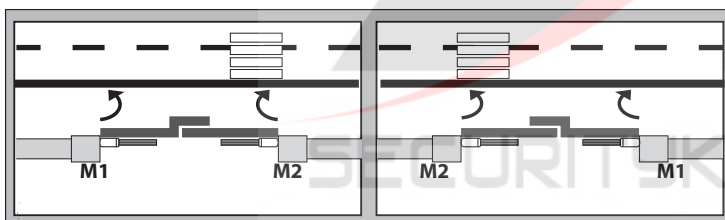
ELI 250 BT	
حد اکثر قدرت	175 وات
حد اکثر چرخه	S3 15s-1-15s-1 x25 مکت 90 دقیقه.



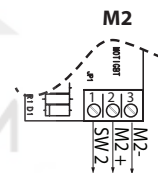
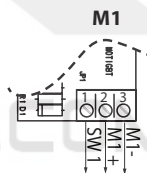
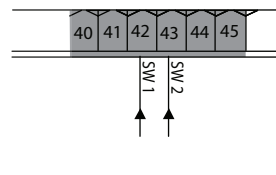
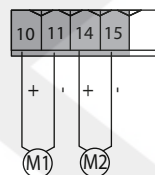
باز شدن در جهت دیگر.

0 (int)**PHOBOS N BT****Motor type: 2**

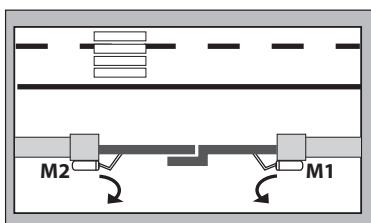
باز شدن در جهت دیگر.

1 (Ext)

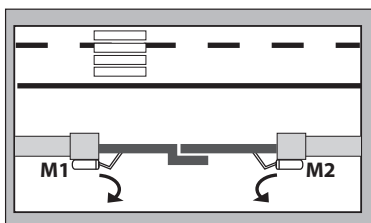
PHOBOS N BT	
حد اکثر قدرت	40 وات
حد اکثر چرخه	S3 13s-1-13s-1 x30 مکت 90 دقیقه.



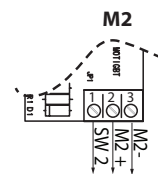
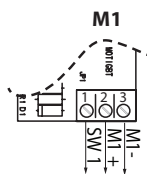
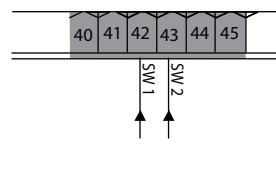
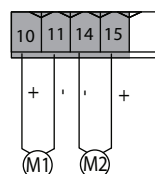
باز شدن در جهت دیگر.

0 (int)**IGEA BT****Motor type: 3**

باز شدن در جهت دیگر.

1 (Ext)

IGEA BT	
حد اکثر قدرت	90 وات
حد اکثر چرخه	S3 15s-1-15s-1 x12 مکت 173 دقیقه.



E

LUX BT

Motor type: 4

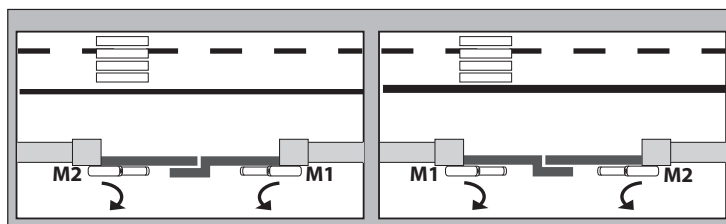
LUX G BT

Motor type: 5

LUX G BT	LUX BT	
90 وات	90 وات	حداکثر قدرت
S3 10s-5-14s-5 x40 مکت 90 دقیقه	S3 10s-5-14s-5 x40 مکت 90 دقیقه	حداکثر چرخه
400 - 150 کیلوگرم	150 کیلوگرم	حداکثر وزن لت درب
2 - 3 متر	2 متر	
	بالا	انواع استفاده - بالا

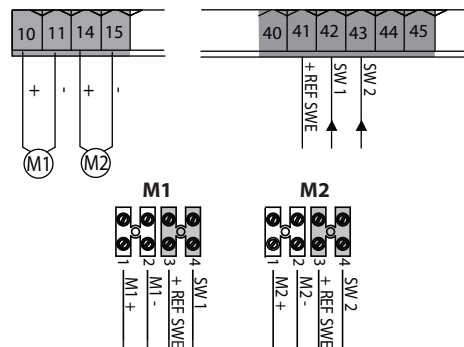
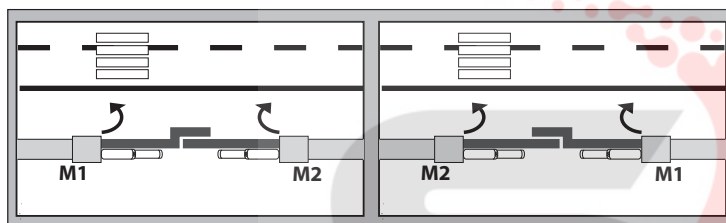
حرکت درب رو به داخل.

0 (int)

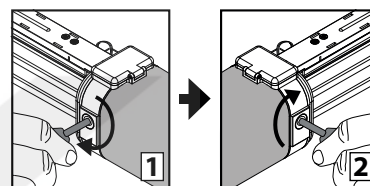


حرکت رو به بیرون درب.

1 (Ext)



reg. fc. - l.sg adj - regl.fc - endsche inst



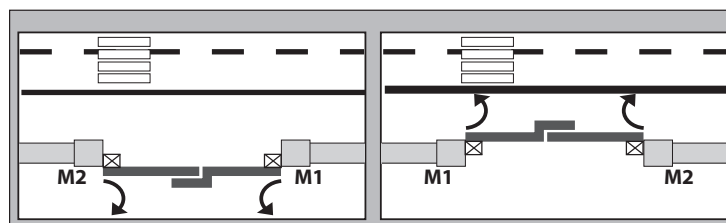
SUB BT

Motor type: 6

SUB BT	
90 وات	حداکثر قدرت
S3 17s-1-17s-1 x21 مکت 90 دقیقه	حداکثر چرخه
400 کیلوگرم	حداکثر وزن لت درب
2 متر	
بالا	انواع استفاده - بالا

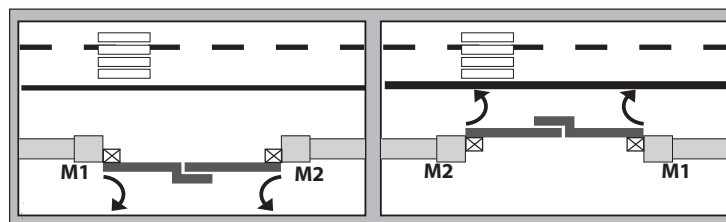
حرکت درب رو به داخل.

0 (int)



حرکت رو به بیرون درب.

1 (Ext)



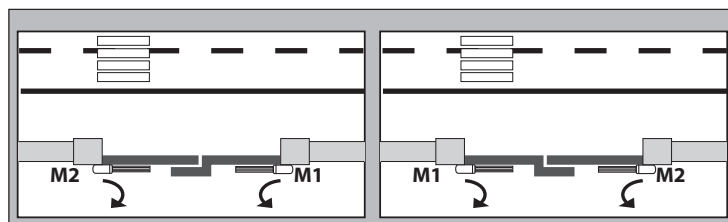
PHOBOS BT A / KUSTOS BT A

Motor type: 7

E

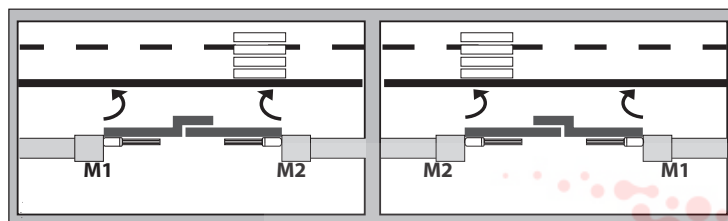
حرکت درب رو به داخل.

0 (In)

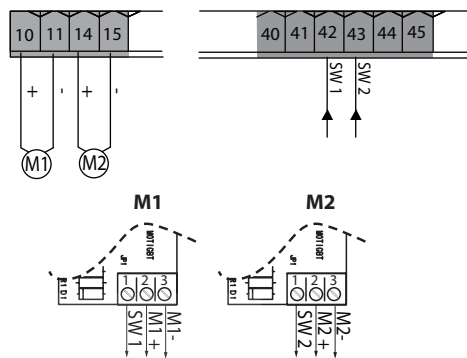


حرکت رو به بیرون درب.

1 (Ext)



PHOBOS BT A	KUSTOS BT A	حد اکثر قدرت
40 وات	40 وات	
S3 13s-1-13s-1 x30 مکت 90 دقیقه	S3 13s-1-13s-1 x30 مکت 90 دقیقه	حد اکثر چرخه



توجه: در خصوص جک های با مکانیزم قفل داخلی، مقادیر اولیه سرعت ثانویه (slowdown) را حداقل روی عدد 5 تنظیم نمایید.

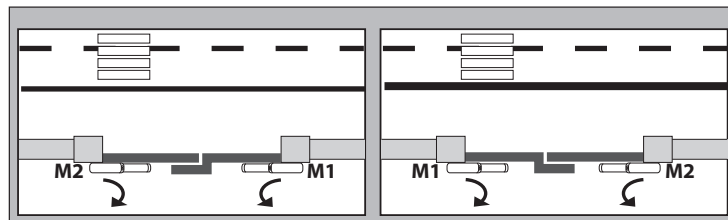
GIUNO ULTRA

Motor type: 8

GIUNO ULTRA BT A 50	GIUNO ULTRA BT A 20	حد اکثر قدرت
90 وات	90 وات	
S3 10s-5-14s-5 x40 مکت - mkt - pausa مکت 90 دقیقه	S3 10s-5-14s-5 x40 مکت - mkt - mkt - pausa مکت 90 دقیقه	حد اکثر چرخه
400 - 150 کیلوگرم	150 کیلوگرم	حد اکثر وزن هر لنگه
2 - 5 متر	2 متر	
	بالا	انواع استفاده - بالا

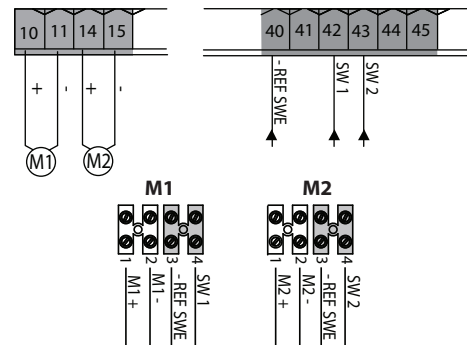
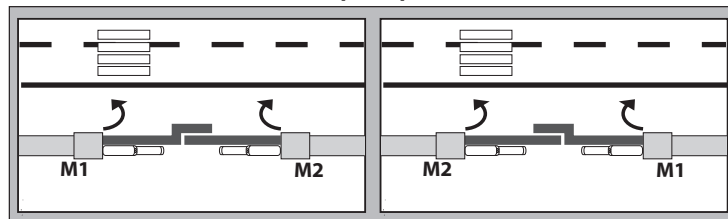
حرکت درب رو به داخل.

0 (In)

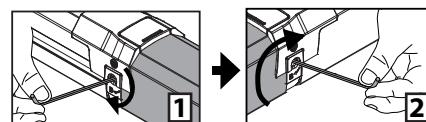


حرکت رو به بیرون درب.

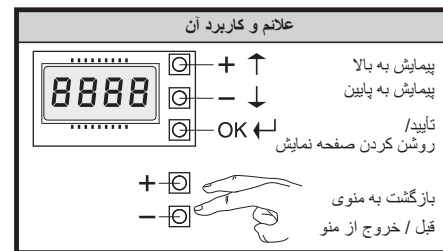
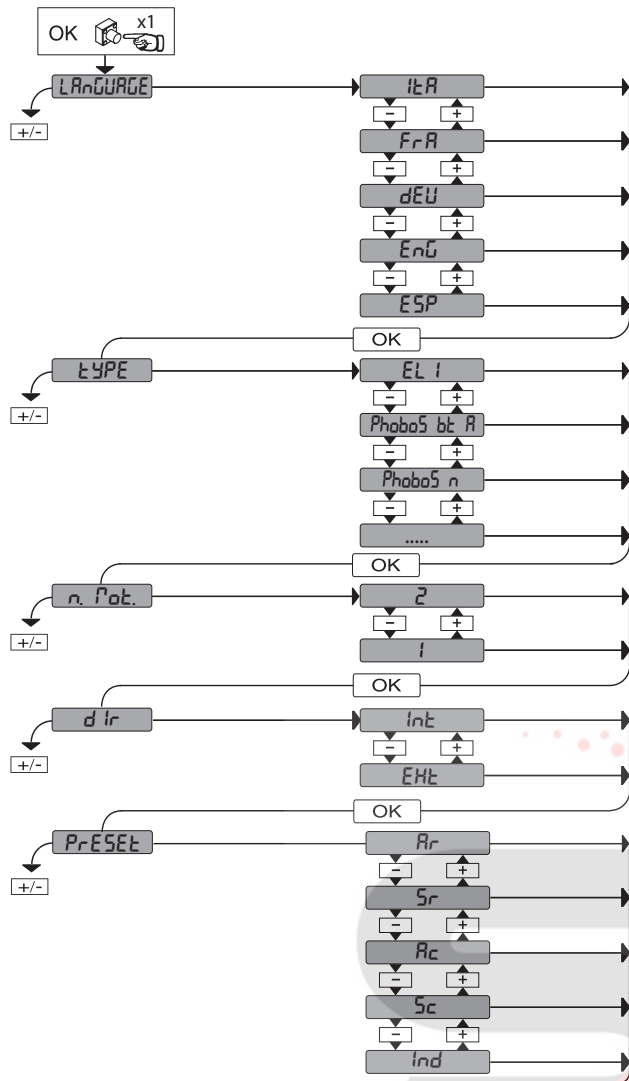
1 (Ext)



rEG. Fc. - LSG Adj - rEGLFc - EndSchE InSt



فهرست ساده شده



از پیش تعیین شده	پیش فرض	Rr	Sr	Rc	Sc	Ind
پارامترها						
منطق						
TCA	0	1	0	1	0	0
حرکت مرحله به مرحله	0	1	0	1	0	0
پیش هشدار	0	0	0	1	1	0
مهاربند	0	0	0	0	0	1
فشار لحظه ای جهت باز کردن قفل برقی	0	0	0	0	1	0

Int : بازگشایی درونگرا

EHL : بازگشایی برون گرا

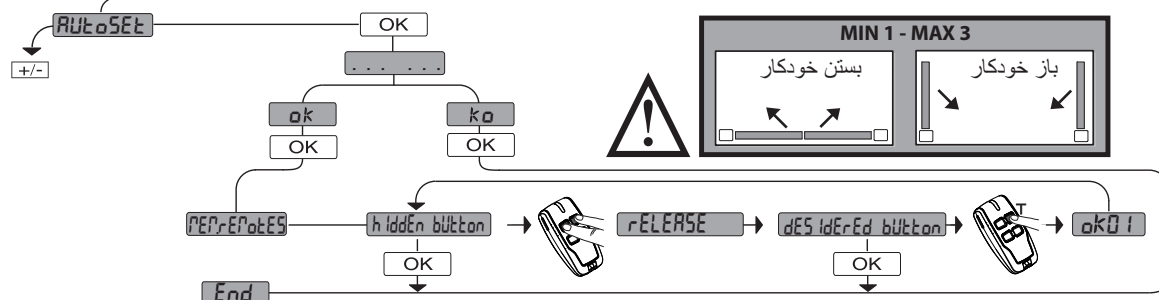
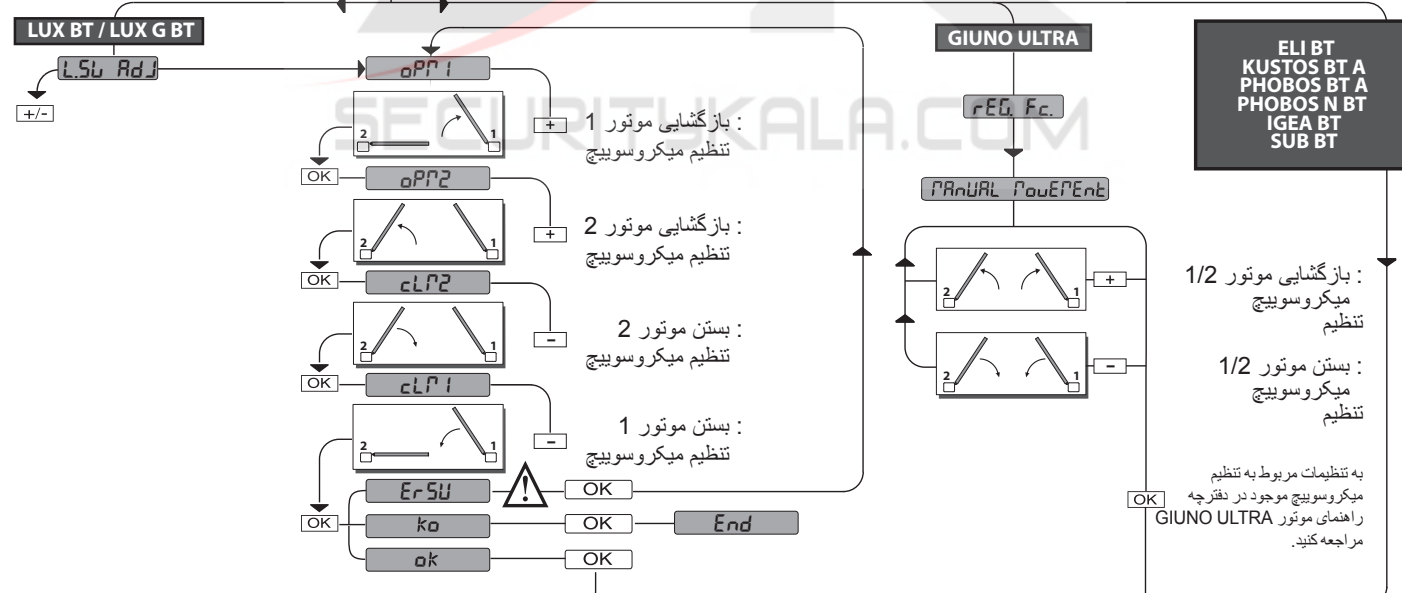
Ar : عملیات خودکار، مسکونی

Sr : عملیات نیمه خودکار، مسکونی

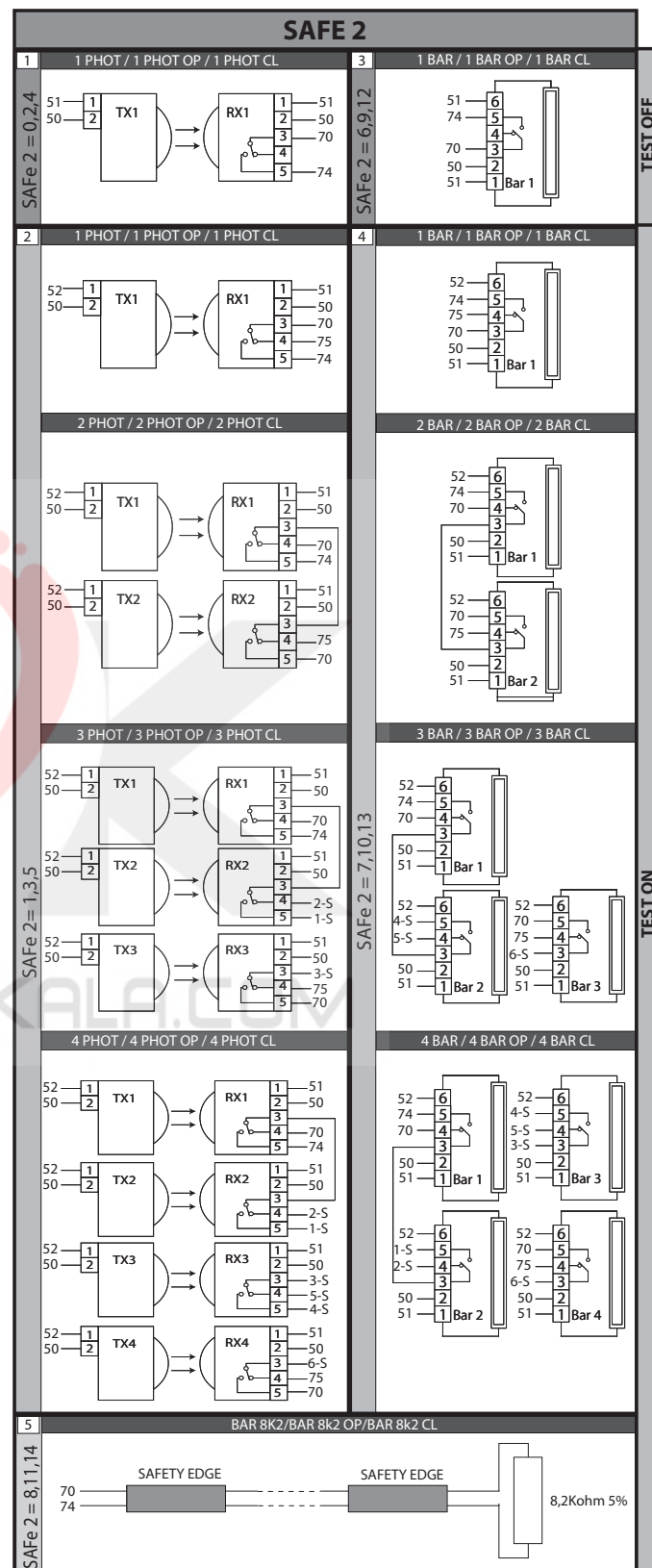
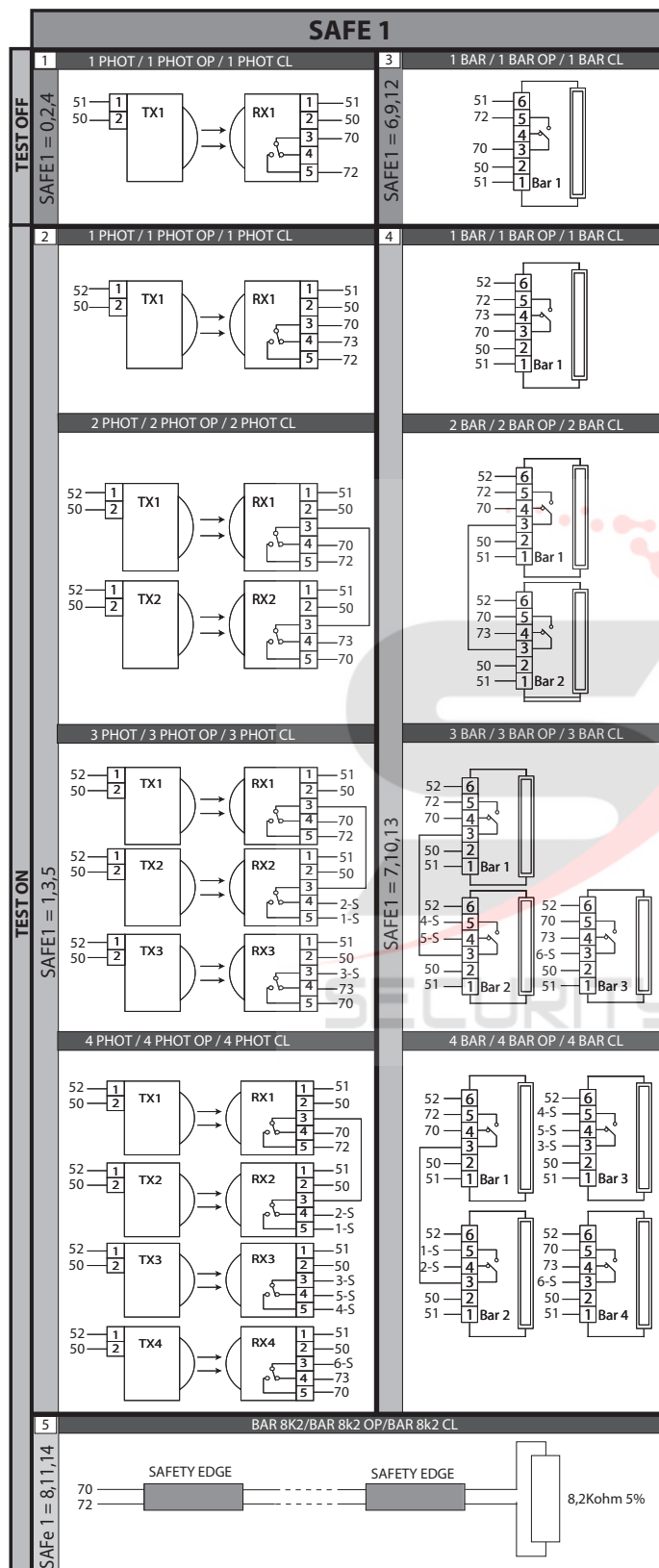
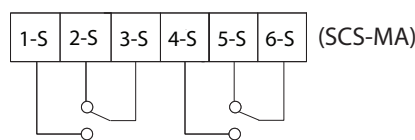
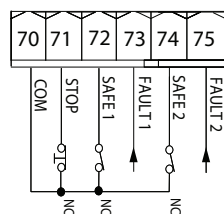
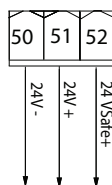
Rc : عملیات خودکار، تجاری

Sc : عملیات نیمه خودکار، تجاری

Ind : عملکرد مهاربند



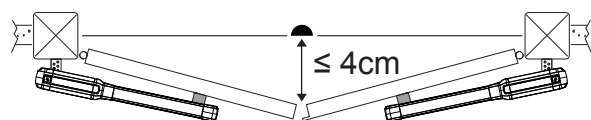
F



حداکثر تعداد دستگاه های آزمایش شده: 6 (اما نه بیشتر از 4 عدد در هر نوع)

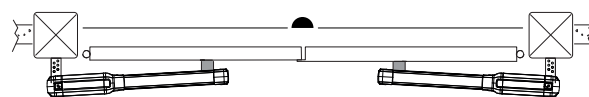
G

فشار بستن میکروسوییچ = 1



A

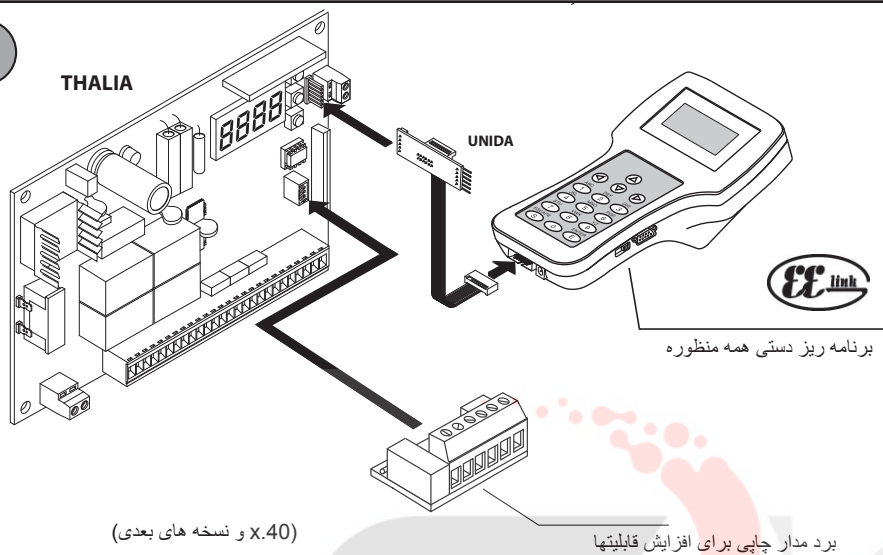
فشار بستن میکروسوییچ = 0



B

H

THALIA

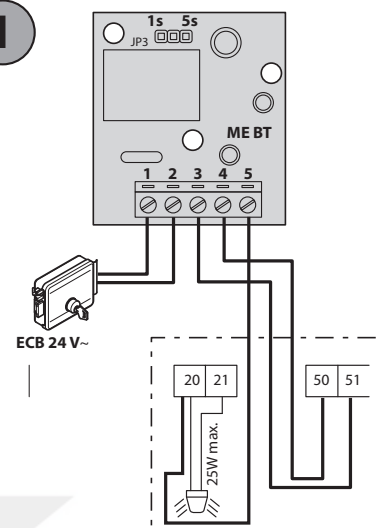


برنامه ریز دستی همه منظوره

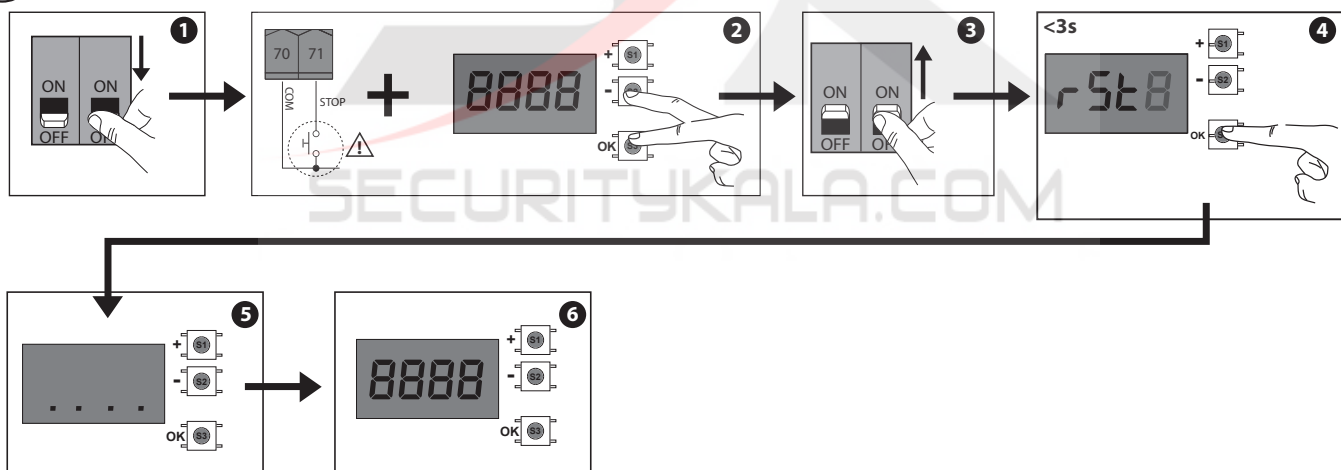
(X.40 و نسخه های بعدی)

برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت‌ها

I



J



OK x2

0 → $\frac{P_1}{P_2}$ → OK → 10 → $\frac{P_1}{P_2}$ → OK → 150 → $\frac{P_1}{P_2}$ → OK → 1520 → $\frac{P_1}{P_2}$ → OK → off → $\frac{P_1}{P_2}$ → $\frac{P_2}{P_1}$

علامت و کاربرد آن

پیمایش به بالا

پیمایش به پایین

تایید/روشن کردن صفحه نمایش

بازگشت به منوی قبل / خروج از منو

فهرست منطق را مشاهده کنید

فهرست رادیو را مشاهده کنید

C = SWC2 ورودی میکروسوییچ حالت بسته جهت موتور شماره 2 فعال شده

O = SWO2 ورودی میکروسوییچ حالت باز جهت موتور شماره 2 فعال شده

C = SWC1 ورودی میکروسوییچ حالت بسته جهت موتور شماره 1 فعال شده

O = SWO1 ورودی میکروسوییچ حالت باز جهت موتور شماره 1 فعال شده

نیروی لحظه ای موتور 2

نیروی لحظه ای موتور 1

کد تشخیص خطا	توضیح	یادداشت‌ها
Start E	فرمان START (شروع) از منبع خارجی	
Start I	فرمان START (شروع) از منبع داخلی	
Open	فرمان OPEN (باز شدن)	
CL5	فرمان CLOSE (بسته شدن)	
PED	ورودی پیاده فعال شده	
Life	ورودی زمان مسج فعال شده	
Stop	ورودی توقف فعال شده	
Phot	فعالسازی PHOT ورودی چشم ایمنی، یا اگر به عنوان چشم ایمنی تأییدشده پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
PhoP	فعالسازی PHOT OP ورودی چشم ایمنی بازکننده، یا اگر تنها در زمان بازگشایی به عنوان چشم ایمنی تأییدشده فعال پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
PhcL	فعالسازی PHOT CL ورودی چشم ایمنی بسته کننده، یا اگر تنها در زمان بستن به عنوان چشم ایمنی تأییدشده فعال پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
bAr	فعالسازی BAR ورودی لبه ایمنی، یا اگر به عنوان لبه ایمنی تأییدشده پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
bAr o	فعالسازی BAR ورودی لبه ایمنی با معکوس فعال تنها در زمان بازگشایی، یا اگر تنها در زمان بازگشایی به عنوان لبه ایمنی تأییدشده و فعال پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
bAr c	فعالسازی BAR ورودی لبه ایمنی با معکوس فعال تنها در زمان بستن، یا اگر تنها در زمان بستن به عنوان لبه ایمنی تأییدشده و فعال پیگیربندی شده، فعالسازی ورودی نقص مربوطه	
SEt	حرکت سیستم در طی یک سیکل کامل باز کردن / بستن بدون توقف های لحظه ای جهت ابدست آوردن حداکثر گشتاور لازم برای حرکت درب می باشد. هشدار : حسگر های مانع در این حالت غیر فعال می باشد	
Er01	آزمایش چشم ایمنی نامتمام ماند	اتصال چشم ایمنی و یا تنظیمات منطبق را بررسی کنید
Er02	آزمایش لبه ایمنی نامتمام ماند	اتصال لبه ایمنی و یا تنظیمات منطبق را بررسی کنید
Er03	آزمایش چشم ایمنی در باز شدن نامتمام ماند	اتصال چشم ایمنی و یا تنظیمات گزینه های پارامتر / منطبق را بررسی کنید
Er04	آزمایش چشم ایمنی بستن نامتمام ماند	اتصال چشم ایمنی و یا تنظیمات گزینه های پارامتر / منطبق را بررسی کنید
Er05	8K2 آزمایش لبه ایمنی نامتمام ماند	اتصال لبه ایمنی و یا تنظیمات گزینه های پارامتر / منطبق را بررسی کنید
Er07	خطا در تست لبه ایمنی در باز شدن	اتصال لبه ایمنی و یا تنظیمات گزینه های پارامتر / منطبق را بررسی کنید
Er08	خطا در تست لبه ایمنی در مسیر بسته شدن	اتصال لبه ایمنی و یا تنظیمات گزینه های پارامتر / منطبق را بررسی کنید
Er18	خطای اتصال موتور 1	اتصالات موتور 1 را بررسی کنید
Er19	خطای اتصال موتور 2	اتصالات موتور 2 را بررسی کنید
*Er1H	خطای آزمون سخت افزاری مدار	- اتصالات موتور را بررسی کنید. - مشکلات سخت افزار مدار (با تستیغی فنی تماس بگیرید)
*Er2H	خطای اینکودر	کابل ولتاژ موتور و یا سیگنال اینکودر قطع یا معکوس شده - حرکت موتور بسیار آهسته است یا بخاطر عملیات برنامه ریزی شده متوقف شده است.
*Er3H	معکوس شدن حرکت درب در اثر برخورد با مانع یا فعال شدن امپرمتریک	راهبند مسیر را بررسی کنید
*Er4H	قطع حرارتی	اجازه دهید سیستم خنک شود
*Er5H	خطای ارتباطی مرتبط با کنترل راه دور	ارتباط با دستگاه های جانبی سریالی پیوسته و با برد مدار چاپی برای افزایش قابلیتها را بررسی کنید
Er10, Er71, Er74, Er75	خطای ناشی از پردازش اطلاعات	سعی کنید مدار را دوباره خاموش و روشن کنید. اگر مشکل ادامه داشت، با واحد فنی تماس بگیرید.
Er72	خطای انسجام پارامترهای واحد کنترل (منطق) و پارامترها)	با فشار بر تأیید تنظیمات اعمال شده ذخیره میگردند مدار با تنظیمات شناسایی شده به کار ادامه خواهد داد.
Er73	خطای ناشی از پارامترهای d-TRACK	با فشار بر تأیید، برد کنترل بر اساس تنظیمات پیش فرض d-track عمل می نماید.
Er5U	خطا در جریان تنظیم میکروسوییچ تنها برای مدل های LUX BT E و LUX G BT	- رویه تنظیم میکروسوییچ را تکرار کنید. - سعی کنید مدلهای میکروسوییچ را را تغییر دهید. هشدار: آخرین سانتی متر ضربه بپشور، در حین بازگشایی به بستن، را می توان استفاده کرد.
ErF3	خطا در تنظیم ورودی های SAFE	درستی تنظیم ورودی های SAFE را بررسی کنید.

***H= 0, 1,,, 9, A, B, C, D, E, F**

*H= 0, 1,..., 9, A, B, C, D, E, F

دفترچه راهنمای نصب

جریان خروجی موتور	10 آمپر
حداکثر قدرت موتور	180 وات + 180 وات (24 ولت ---)
ولتاژ خروجی جهت لوارم جانبی	24 ولت~ (حداکثر تقاضا 1 آمپر) 24 ولت~ایمن
کمکی 0	NO 24 ولت~تماس تحت قدرت (حداکثر 1 آمپر)
کمکی 3	بدون تماس (24 ولت/حداکثر 1 آمپر)
فیوزها	نمودار C را مشاهده کنید
تعداد ترکیب کدهای ریموت	4 میلیارد
حداکثر تعداد ریموت کنترل های قابل کد گذاری	63

(*سایر ولتاژها برای سفارش دادن)

نسخه های قابل استفاده فرستنده:

تمام ریموت کنترل های با کد گردشی سازگار با ((ER-Ready))

4) ترتیب تیوب نمودار A

5) سیم بندی ترمینال های برد (تصویر c)

هشدارها - هنگام اجرای سیم کشی و نصب، به استانداردها حاکم مراجعه کنید، و شرایط هر چه بود، قواعد عملکرد خوب را رعایت کنید.

سیم های حامل ولتاژهای متفاوت باید بصورت فیزیکی جدا از یکدیگر نگهداشته شوند، یا باید با حداقل 1 میلی متر عایق اضافی عایق بندی شوند.

سیم ها باید با بست های اضافی نزدیک ترمینال ها و با استفاده از دستگاه هایی مثل بست کابل محکم شوند. تمام کابل های وصل کننده باید به اندازه کافی دور از بخش های حرارتی نگه داشته شوند.

هشدار! برای اتصال به منبع برق، از کابل چند رشته ای با سطح مقطع عرضی حداقل 3x1.5 میلی متر مربع از نوع ارائه شده توسط قوانین حاکم استفاده کنید. برای اتصال موتورها، از کابلی با سطح مقطع عرضی حداقل 1.5 میلی متر مربع از نوع ارائه شده توسط قوانین حاکم استفاده کنید. این کابل باید حداقل از نوع H05RN-F باشد.

2) اطلاعات کلی

پنل کنترل THALIA با تنظیمات استاندارد کارخانه ارائه می شود. هر تغییری باید با استفاده از صفحه نمایش دیجیتال روی برد یا دستگاه برنامه ریز دستی همه منظوره ایجاد شود. واحد کنترل بصورت کامل از پروتکل EELINK پشتیبانی می کند.

ویژگی های اصلی آن شامل:

- کنترل تعداد 1 یا 2 عدد موتور 24 ولت
- تذکر: 2 موتور هم نوع باید استفاده شود.
- کنترل الکترونیکی گشتاور با قابلیت تشخیص مانع
- تحلیل اطلاعات میکروسویچ ها بر اساس نوع موتور انتخاب شده
- ورودی های مجزا برای دستگاه های ایمنی
- برخورداری از رسیور رادیویی داخلی با کد گردشی و قابلیت تکثیر از طریق ریموت کنترل.
- برای آسانتر شدن تعمیر و نگهداری، مدار کنترل به یک سری ترمینال قابل جدا شدن مجهز گردیده است. همچنین جهت سهولت نصب جامپر ها از قبل نصب گردیده اند.

جامپر مربوط به ترمینال ها: 70-71، 70-72، 70-74. اگر ترمینال های فوق الذکر استفاده می شوند، جامپر مربوطه را جدا کنید.

آزمایش کردن

برد THALIA عملکرد رله های فرمان و تجهیزات ایمنی مانند چشم ایمنی را قبل از هر سیکل باز و بسته کردن بررسی می نماید.

اگر عملکرد ناقصی هست، دقت کنید دستگاه های متصل به درستی کار کنند و سیم کشی را بررسی کنید.

3) مشخصات فنی

منبع برق	220-230 ولت 50/60 هرتز *
عایق سازی برق/ولتاژ پایین	< 2 مگا اهم 500 ولت ---
محدوده دمای عملیاتی	-20 / +55 درجه سانتیگراد
حفاظت اضافه بار حرارتی	نرم افزار
سختی دی الکتریکی	برق اصلی/3750 LV ولت~ برای 1 دقیقه
میزان جریان خروجی جهت موتور	حداکثر 7.5 +7.5 آمپر

توضیح	ترمینال	تعریف
منبع برق	L	فاز
	N	نول
	JP5	اولیه ترانسفورماتور
	JP7	اتصال سیم پیچی اولیه ترانسفورماتور، 220-230 ولت.
موتور	JP21	ثانویه ترانسفورماتور
	10	موتور 1 (+)
	11	موتور 1 (-)
	14	موتور 2 (+)
کمکی	15	موتور 2 (-)
	20	کمکی 0 - 24 ولت تماس برق دار (N.O.) (حداکثر 1 آمپر)
	21	کمکی 3 - اتصال آزاد (N.O.) (حداکثر 24 ولت 1 آمپر)
	26	کمکی 3 خروجی قابل پیکربندی - تنظیمات پیش فرض چراغ چشمک زن. کانال رادیویی دوم/چراغ باز بودن درب SCA/فرمان چراغ خوش آمدگویی/فرمان نور ناحیه/نور راه پله/ هشدار باز بودن درب/ چراغ چشمک زن/ قفل برقی/ قفل مغناطیسی/ نگهداری. چراغ چشمک زن و نگهداری. به نمودار "پیکربندی خروجی کمکی" مراجعه کنید.
میکروسویچ برای ELI 250 BT	41	فرمان میکروسویچ
	42	موتور 1 میکروسویچ بستن SWC1 (N.C.)
	43	موتور 1 میکروسویچ بازگشایی SWO1 (N.C.)
	44	موتور 2 میکروسویچ بستن SWC2 (N.C.)
میکروسویچ برای PHOBOS N BT IGEA BT SUB BT PHOBOS BT A KUSTOS BT A	45	موتور 2 میکروسویچ بازگشایی SWO2 (N.C.)
	42	موتور 1 کنترل میکروسویچ. جهت سیستم های موتوری با میکروسویچ های تک سیم
	43	موتور 2 کنترل میکروسویچ. جهت سیستم های موتوری با میکروسویچ های تک سیم
	41	فرمان میکروسویچ + REF SWE
کلید حدی برای LUX BT LUX G BT	42	فرمان میکروسویچ موتور 1. SW 1
	43	فرمان میکروسویچ موتور 2. SW 2
	40	فرمان میکروسویچ - REF SWE
کلید حدی جیونور GIUNO ULTRA BT A20 GIUNO ULTRA BT A50	42	فرمان میکروسویچ موتور 1. SW 1
	43	فرمان میکروسویچ موتور 2. SW 2
	50	خروجی ولتاژ تجهیزات جانبی 24 ولت-
تجهیزات جانبی منبع برق	51	24 ولت+
	52	24 ولت ایمن+
	60	فرمان ورودی IC 1 و IC 2
استورات	61	ورودی فرمان قابل پیکربندی (N.O.) 1 - پیش فرض: استارت E. آغاز E / آغاز I / بازکردن / بستن / پیاده / زمان سنج / پیاده زمان سنج به جدول "پیکربندی ورودی فرمان" مراجعه کنید.
	62	ورودی فرمان قابل پیکربندی (N.O.) 2 - پیش فرض: حالت عبور پیاده (عابر رو- تک لنگه باز شو). آغاز E / آغاز I / بازکردن / بستن / پیاده / زمان سنج / پیاده زمان سنج به جدول "پیکربندی ورودی فرمان" مراجعه کنید.

دستگاه های ایمنی			
ترتیب	نوع تجهیز	شرح تجهیز	توضیح
	70	فرمان	ورودی های مشترک برای توقف، SAFE1 و SAFE2
	71	توقف	این فرمان حرکت را متوقف می‌کند. (N.C.) در صورت عدم استفاده جامپر را حفظ کنید.
	72	SAFE 1	ورودی فرمان قابل بیکربندی 1 (N.C.) - پیش فرض PHOT. PHOT / ازمون PHOT OP / ازمون PHOT CL / ازمون BAR / ازمون PHOT CL / ازمون BAR 8K2 / ازمون BAR OP / ازمون BAR 8K2 OP / ازمون BAR CL / ازمون BAR 8K2 CL به جدول "بیکربندی ورودی ایمنی" مراجعه کنید.
	73	عیب 1	ورودی آزمایش برای دستگاه های ایمنی متصل به SAFE 1.
	74	SAFE 2	ورودی فرمان قابل بیکربندی 2 (N.C.) - پیش فرض فشار PHOT / PHOT TEST / PHOT OP / PHOT OP TEST / PHOT CL / PHOT CL TEST / BAR / BAR TEST / BAR 8K2 / BAR OP / BAR OP TEST / BAR 8K2 OP / BAR CL / BAR CL TEST / BAR 8K2 CL به جدول "بیکربندی ورودی ایمنی" مراجعه کنید.
	75	عیب 2	ورودی آزمایش برای دستگاه های ایمنی متصل به SAFE 2.
	Y	آنتن	ورودی آنتن. از آنتنی استفاده کنید که روی 433 مگاهرتز تنظیم شده است. برای اتصال آنتن و گیرنده از کابل کوکسیال RG58 استفاده کنید. بدنه های فلزی نزدیک آنتن ممکن است در گیرندگی رادیو تداخل کنند. اگر محدوده فرستنده محدود است، آنتن را به وضعیتی مناسب تر حرکت دهید.
	#	شیلد	

پیگیری‌های خروجی کمی	
منطق کمی= 0 - خروجی کانال دوم رادیویی.	
با فشار دکمه دوم ریموت رله برای 1 ثانیه بسته می ماند.	
منطق کمی= 1 - خروجی جهت چراغ باز شدن درب SCA.	
در مدت باز شدن درب و زمانی که درب باز است رله بسته می ماند در هنگام بسته شدن درب کارکرد رله به صورت متناوب و در زمان بسته بودن رله باز می ماند.	
منطق کمی= 2 - فرمان جهت چراغ خوش آمد گویی.	
مدار برای 90 ثانیه پس از آخرین عملیات بسته می ماند.	
منطق کمی= 3 - خروجی فرمان نور ناحیه.	
در کل دوره عملیات، تماس بسته می ماند.	
منطق کمی= 4 - خروجی نور راه پله.	
برای 1 ثانیه در زمان آغاز عملیات، تماس بسته می ماند.	
منطق کمی= 5 - خروجی هشدار باز بودن درب.	
اگر درب برای مدتی بیش از دویزایر زمان بسته شدن اتوماتیک (TCA) باز بماند، مدار بسته میشود.	
منطق کمی= 6 - خروجی فلاشر.	
در زمان کارکرد درب مدار بسته می ماند.	
منطق کمی= 7 - خروجی قفل برقی سلنویید.	
مدار برای 2 ثانیه در زمان حرکت هر لنگه بسته می ماند.	
منطق کمی= 8 - خروجی قفل مغناطیسی.	
مادامی که درب بسته است مدار بسته می ماند.	
منطق کمی= 9 - خروجی تعمیرات و نگهداری.	
زمانی که مقدار تعیین شده جهت تعمیرات و نگهداری را یادآوری نماید.	
منطق کمی= 10 - خروجی فلاشر و تعمیرات و نگهداری.	
وقتی درب حرکت میکند مدار بسته میشود و در صورتی که زمان تعمیرات و نگهداری رسیده باشد پس از بسته شدن کامل درب اتصال 10 ثانیه برقرار گردیده سپس 5 ثانیه قطع و مجدداً وصل میگردد که این امر برای 4 بار تکرار میگردد تا نیاز به تعمیرات و نگهداری دوره ای را یاد آور شود.	

پیکربندی ورودی فرمان
منطق 0 = IC - ورودی به عنوان آغاز E پیکربندی شده است. عملیات بر اساس منطق $EEP-bY-5EEP\ PoU$. آغاز بیرونی برای کنترل چراغ راهنمایی.
منطق 1 = IC - ورودی به عنوان آغاز I پیکربندی شده است. عملیات بر اساس منطق $EEP-bY-5EEP\ PoU$. آغاز درونی برای کنترل چراغ راهنمایی.
منطق 2 = IC - ورودی به عنوان بازگشایی پیکربندی شده است. این فرمان باعث باز شدن درب می شود و در صورتی که فرمان بستن داده شود، لنگه ها تا زمانی که این اتصال باز شود باز می مانند. در زمانی که اتصال باز باشد درب پس از باز شدن بر مبنای زمان بسته شدن اتوماتیک (TCA) بسته می شود.
منطق 3 = IC - ورودی به عنوان بسته پیکربندی شده است. فرمان باعث میشود درب ها بسته شود.
منطق 4 = IC - ورودی به عنوان پیاده پیکربندی شده است. فرمان باعث می شود درب ها در حالت عابر رو (تک لنگه باز شو) عمل نمایند. عملیات بر اساس منطق $EEP-bY-5EEP$ عمل می نماید.
منطق 5 = IC - ورودی به عنوان زمان سنج پیکربندی شده است. عملیات مشابه بازگشایی است، به استثناء اینکه بستن بعد از قطع برق دوشاخ نیز تضمین شده است.
منطق 6 = IC - ورودی به عنوان سنج مرتبط با تک لنگه باز شو پیکربندی شده است. فرمان باعث باز شدن درب در حالت عابر رو (تک لنگه باز شو) می شود. تا زمانی که این فرمان بسته باشد درب باز می ماند. اگر مدار بسته باشد و یک فرمان شروع از منبع خارجی یا داخلی با فرمان باز شو داده شود یک سیکل کامل باز و بسته شدن انجام و سپس دوباره درب تک لنگه باز می گردد. در این حالت بستن درب در حالت قطع برق اصلی تضمین می گردد.

یگر بندی ورودی ایمنی منطق مرتبط با ایمنی = 0 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی (Phot) بدون قابلیت تست صحت عملکرد آن برنامه ریزی شده (*). (نمودار F، مرجع 1). جهت اتصال تجهیزات آن که به اتصال تست مجهز نیستند بکار میروند. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در باز شدن و هم بسته شدن فعال می باشند؛ در صورت وجود مانع در مسیر بسته شدن یا رفع شدن مانع آلت ها در مسیر معکوس حرکت می نمایند و درب باز می شود. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شود شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 1 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی (Phot test) با قابلیت تست صحت عملکرد آن برنامه ریزی شده. (نمودار F، مرجع 2). ابتدای هر فعالیت تست صحت عملکرد چشم ها به انجام میگردد. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در باز شدن و هم بسته شدن فعال می باشند؛ در صورت وجود مانع در مسیر بسته شدن یا رفع شدن مانع آلت ها در مسیر معکوس حرکت می نمایند و درب باز می رود. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شود شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 2 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی فعل تنها در زمان باز شدن (Phot op) بدون قابلیت تست صحت عملکرد چشم ها برنامه ریزی شده (*). (نمودار F، مرجع 1). جهت اتصال تجهیزات آن که به اتصال تست مجهز نیستند بکار میروند. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در بسته شدن فعال نیستند؛ در صورت وجود مانع در مسیر باز شدن، تا زمان رفع مانع حرکت درب متوقف میشود. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شود شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 3 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی (Phot test op) با قابلیت تست صحت عملکرد آن فقط در باز شدن برنامه ریزی شده (نمودار F، مرجع 2). در ابتدای هر فعالیت تست صحت عملکرد چشم ها انجام میگردد. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در بسته شدن فعال نیستند؛ در صورت وجود مانع در مسیر باز شدن مانع حرکت درب با متوقف می شود. منطق مرتبط با ایمنی = 4 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی فعل تنها در زمان بسته شدن (Phot cl) بدون قابلیت تست صحت عملکرد چشم ها برنامه ریزی شده (*). (نمودار F، مرجع 1). جهت اتصال تجهیزات آن که به اتصال تست مجهز نیستند بکار میروند. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در باز شدن فعال نیستند؛ در صورت وجود مانع در مسیر بسته شدن، حرکت درب بلافاصله بعد از حس نمودن مانع معکوس میگردد. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شود شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 5 - ورودی جهت اتصال چشم ایمنی (Phot test cl) با قابلیت تست صحت عملکرد آن فقط در بسته شدن برنامه ریزی شده (نمودار F، مرجع 2). در ابتدای هر فعالیت تست صحت عملکرد چشم ها انجام میگردد. در صورت استفاده برای چشم ایمنی، چشم ها هم در باز شدن فعال نیستند؛ در صورت وجود مانع در مسیر بسته شدن، حرکت درب بلافاصله معکوس می شود. منطق مرتبط با ایمنی = 6 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی (Bar) بدون قابلیت تست صحت عملکرد برنامه ریزی شده (*). (نمودار F، مرجع 3). جهت اتصال تجهیزات آن که به اتصال تست مجهز نیستند بکار میروند. فرمان این تجهیز حرکت درب را برای 2 ثانیه معکوس می نماید. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 7 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی (Bar) با قابلیت تست صحت عملکرد برنامه ریزی شده (*). در ابتدای هر فعالیت تست صحت عملکرد انجام میگردد. فرمان این تجهیز حرکت درب را برای 2 ثانیه معکوس می نماید. منطق مرتبط با ایمنی = 8 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی از نوع مقاومتی (Bar 8k2) 8k2 برنامه ریزی شده (نمودار F، مرجع 5) فرمان این تجهیز حرکت درب را برای 2 ثانیه معکوس می نماید. منطق مرتبط با ایمنی = 9 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی با قابلیت معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان باز شدن (bar op) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان بسته شدن حرکت درب متوقف میگردد. (stop) این گزینه امکان استفاده از تجهیزات آن که امکان تست صحت عملکرد را ندارند فراهم می نماید. تحریک این تجهیزات از طول باز شدن درب معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان بسته شدن باعث توقف درب می شود. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ شوند. منطق مرتبط با ایمنی = 10 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی با قابلیت تست صحت عملکرد و معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان باز شدن (op bar test) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان بسته شدن حرکت درب متوقف میگردد. (stop) در آغاز عملیات صحت عملکرد لبه ایمنی را تست می نماید. تحریک این تجهیزات از طول باز شدن درب معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان بسته شدن باعث توقف درب می شود. منطق مرتبط با ایمنی = 11 8k2 8k2 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی از نوع مقاومتی 8k2 با قابلیت معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان باز شدن (Bar 8k2 op) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان بسته شدن حرکت درب متوقف میگردد. (stop) تحریک این تجهیزات از طول باز شدن درب معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان بسته شدن باعث توقف درب می شود. منطق مرتبط با ایمنی = 12 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی با قابلیت معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان بسته شدن (bar cl) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان باز شدن حرکت درب متوقف میگردد. (stop) این گزینه امکان استفاده از تجهیزات آن که امکان تست صحت عملکرد را ندارند فراهم می نماید. تحریک این تجهیزات از طول بسته شدن درب معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان باز شدن باعث توقف درب می شود. در صورت عدم استفاده جابجیر ها حفظ کنند. منطق مرتبط با ایمنی = 13 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی با قابلیت تست صحت عملکرد و معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان بسته شدن (cl bar test) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان باز شدن حرکت درب متوقف میگردد. در آغاز عملیات صحت عملکرد لبه ایمنی را تست می نماید. تحریک این تجهیزات از طول بسته شدن درب، معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان باز شدن باعث توقف درب می شود. منطق مرتبط با ایمنی = 14 - ورودی جهت اتصال لبه ایمنی از نوع مقاومتی 8k2 با قابلیت معکوس نمودن حرکت درب تنها در زمان بسته شدن (Bar 8k2 cl) برنامه ریزی شده. با تحریک در زمان باز شدن حرکت درب متوقف میگردد. (stop) تحریک این تجهیزات از طول بسته شدن درب، معکوس شدن حرکت درب برای مدت 2 ثانیه را به همراه دارد و در زمان باز شدن باعث توقف درب می شود.	
---	--

17 - THALIA

دقت رجه راهنمای نصب

(8.8) فهرست تنظیم کلید حدی (L5L RdJ)

برای تنظیم میکروسویچ موتورهای دارای ویژگی کنگذار استفاده شده.
این فهرست با موتورهای ذیل فعال شده: لوکس BT، لوکس GT، جیونو. در سایر موارد، پیام "تاموجود" نمایش داده می شود.
تذکر: این عملیات باید در حالت مهار ثابت با سرعت کم و بدون راه اندازی دستگاه های ایمنی انجام شود.
با موتورهای LUX BT/LUX GBT، اگر موتور "LoU Ic" "Act. Act." تنظیم شده باشد، تنها پیام های مربوط به موتور "1" "oPp" و "1" "cLl" نمایش داده خواهد شد. به تنظیمات مربوط به تنظیم میکروسویچ موجود در دفترچه راهنمای موتور جیونو آلتر مراجعه کنید.

(8.9) فهرست آمار

برای مشاهده کردن نسخه مدار، تعداد کل عملیات ها (به صدگان)، تعداد فرستنده های در حافظه ثبت شده و 30 خطای آخر استفاده شده (2 رقم اول وضعیت را نشان می دهد، و 2 رقم آخر کد خطا را نشان می دهد). خطای 01 جدیدهترین است.

(8.10) فهرست رمز عبور

برای تعیین رمز عبور برنامه ریزی بی سیم مدار از طریق شبکه U-link استفاده شده است. با منطق "سطح محافظت" که روی 1، 2، 3 و 4 تنظیم شده، برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به رمز عبور نیاز است. بعد از 10 تلاش پیاپی ناموفق برای ورود، باید قبل از تلاش بعدی 3 دقیقه صبر کنید. در این زمان، با هر تلاشی برای ورود، صفحه نمایش "BLOC" را نشان خواهد داد. رمز عبور پیش فرض 1234 است.

(9) بستن فشار کلید حدی نمودار G ارجاع A-B جهت بازگشایی نمودار E

(10) ارتباط با برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت ها و نسخه برنامه ریز دستی و جامع < V1.40 (نمودار H) به راهنمای مخصوص مراجعه کنید.

(11) مادل های اختیاری U-LINK

برای کسب اطلاعات درباره مادل ها به دستور العمل های U-link مراجعه کنید.
استفاده از برخی مدل ها باعث کمتر شدن ظرفیت رادیویی می شوند. سیستم را با استفاده از آنتن مناسبی که روی 433 مگاهرتز تنظیم شده، تنظیم کنید.

(12) قفل سلنویید نمودار I

قفل سلنویید

هشدار: در صورتی که ورقه ها بلندتر از 3 متر هستند، باید یک قفل سلنویید نصب شود.
نمودار I یک اتصال نمونه از جفت و بست سلنویید ECB 24 ولت- متصل به پیل کنترل THALIA را نشان می دهد.
برای کنترل کردن قفل سلنویید، پیل سلنویید به حالت مدار مخصوص ME BT نیاز دارد.

(13) بازایی تنظیمات کارخانه (نمودار J)

هشدار: این عملیات تنظیمات کارخانه واحد کنترل را بازایی می کند و تمام فرستنده های ذخیره شده در حافظه آن پاک خواهد شد.
هشدار! تنظیمات اشتباه منجر به آسیب رساندن به اموال و افراد و حیوانات می شود.
- برق مدار را قطع کنید (نمودار J ارجاع 1)
- ورودی توقف را باز کنید و کلید - و تأیید را با هم فشار دهید (نمودار J ارجاع 2)
- برق مدار را وصل کنید (نمودار J ارجاع 3)
- صفحه نمایش RST را نشان خواهد داد؛ طرف 3 ثانیه با فشار بر کلید تأیید (OK) تأیید کنید (نمودار J ارجاع 4)
- صبر کنید تا روند تمام شود (نمودار J ارجاع 5)
- روند تمام شده (نمودار J ارجاع 6)

هشدار! تنظیمات اشتباه منجر به آسیب رساندن به اموال و افراد و حیوانات می شود.
هشدار: همچنین دقت کنید نیروی ضربه ای اندازه گیری شده در اندازه های ارائه شده توسط استاندارد EN 12445 کمتر از مقدار مشخص شده توسط استاندارد EN 12453 باشد.
نیروهای ضربه ای را می توان با اج های تغییر پذیر کم کرد.

برای کسب بهترین نتایج، توصیه می شود عملکرد تنظیم خودکار را وقتی موتور درجا کار می کند اجرا کنید (مثلاً وقتی موتور از عملیات های متعدد پیاپی بیش از حد داغ نشده باشد).

(6) نمودار سیم کشی موتور E

(7) دستگاه های ایمنی

تنها از دستگاه های ایمنی با وضعیت ثابت اتصالات (بدون احتمال تغییر) استفاده کنید.

(7.1) دستگاه های آزمایش شده نمودار F

(7.2) اتصال 1 جفت چشم ایمنی آزمایش نشده نمودار D

(8) فراخوانی فهرست ها: نمودار 1

(8.1) فهرست پارامترها (PRr-Rr) (جدول پارامترها "A")

(8.2) فهرست منطق (LoU Ic) (جدول منطق "B")

(8.3) فهرست رادیو (rAd Ia) (جدول رادیو "C")

- تذکر مهم: اولین فرستنده (ریموت کنترل) کد گذاری شده (master) باید باید با اتصال پرچسبی متمایز گردد.

در صورت برنامه ریزی دستی، اولین فرستنده کد کلیدی دریافت کننده را تخصیص می دهد: این کد بعداً برای تقلید کردن فرستنده های رادیویی نیاز است.

دریافت کننده توکار و روی مدار اصلی کلونیکس چندین ویژگی پیشرفته و مهم نیز دارد:

- تقلید فرستنده اصلی (کد رولینگ با کد ثابت شده).
- تقلید برای تعویض کردن فرستنده های از پیش وارد شده در گیرنده.
- مدیریت پایگاه داده های فرستنده.
- مدیریت کلیه فرستنده ها.

برای استفاده از این ویژگی ها به راهنمای استفاده از برنامه ریز دستی یا راهنمای برنامه دهی به رسیورهای عمومی مراجعه فرمایید.

(8.4) فهرست پیش فرض (dEFRAUIt)

تنظیمات اولیه کارخانه را مجدداً روی کنترل بازایی و پیاده می نماید. بعد از این کار نیاز به انجام مجدد تنظیمات خودکار (autoset) می باشد.

(8.5) فهرست زبان (LAnGuAGE)

برای تغییر زبان برنامه ها روی صفحه نمایش بکار می رود.

(8.6) فهرست تنظیم خودکار (AutoSEt)

- عملکرد تنظیم خودکار را با رفتن به فهرست مربوطه راه اندازی کنید.
- به محض اینکه روی کلید تأیید فشار دادید، پیام "..... نمایش داده می شود و واحد کنترل به دستگاه فرمان می دهد یک چرخه کامل (بازگشایی بعد از بستن) را انجام دهد، که در حین آن کمترین مقدار گشتاور برای حرکت هر لنگه در ب صورت خودکار تنظیم خواهد شد.
- تعداد چرخه های مورد نیاز برای عملکرد تنظیم خودکار از 1 تا 3 متغیر است.
- در این مرحله، پیشگیری از قرار گرفتن مقابل چشم ایمنی و عدم استفاده از فرمان های آغاز و توقف و یا صفحه نمایش بسیار مهم است.

وقتی این عملیات کامل شد، واحد کنترل مقادیر بهینه گشتاور را بصورت خودکار تنظیم خواهد کرد. آنها را بررسی کنید، و در صورت نیاز، آنها را مطابق توضیحات بخش برنامه ریزی ویرایش کنید.

هشدار! همچنین دقت کنید نیروی ضربه ای اندازه گیری شده در اندازه های ارائه شده توسط استاندارد EN 12445 کمتر از مقدار مشخص شده توسط استاندارد EN 12453 باشد.

فشار و نیروی اعمالی را می توان با لیه های تغییر پذیر کم کرد.

هشدار! وقتی عملکرد تنظیم خودکار اجرا می شود، عملکرد شناسایی مانع فعال نیست. در نتیجه، نصاب باید حرکات خودکار سیستم را نظارت کند و افراد و اموال را دور از محدوده تجهیزات اتوماسیون نگهداری کند.

(8.7) رویه آزمایش نصب

1. چرخه تنظیم خودکار را اجرا کنید (*)
2. فشار و نیروی اعمالی را بررسی کنید: اگر در محدوده (**) بودند به مرحله 10 بروید،
3. در صورت نیاز، سرعت و حساسیت پارامترهای (ضربه ای) را تنظیم کنید: جدول پارامترها را مشاهده کنید.
4. فشار و نیروی اعمالی را دوباره بررسی کنید: اگر در محدوده (**) بودند به مرحله 10 بروید،
5. یک مقطع ضربه گیر استفاده کنید
6. فشار و نیروی اعمالی را دوباره بررسی کنید: اگر در محدوده (**) بودند به مرحله 10 بروید،
7. دستگاه های محافظ حساس به فشار یا برق (مثال لیه ایمنی) را استفاده کنید (**)
8. فشار و نیروی اعمالی را دوباره بررسی کنید: اگر در محدوده (**) بودند به مرحله 10 بروید،
9. اجازه دهید محرک تنها در حالت "نابیده گرفتن تجهیزات حفاظتی (deadman mode)" حرکت کند
10. دقت کنید تمام دستگاه های طراحی شده برای شناسایی را هیند در محدوده عملیاتی سیستم به درستی عمل کنند (*) قبل از اجرای عملکرد تنظیم خودکار، دقت کنید تمام مونتاژ ها و عملیات های ایمن کننده را به درستی و مطابق هشدارهای نصب در دفترچه راهنمای محرک انجام داده باشید.
- (**) بر اساس تحلیل خطر، استفاده از دستگاه های حفاظتی حساس ممکن است به نظرات ضروری باشد

جدول "A" - فهرست پارامترها (PRr-Rr)

پارامتر	کمینه	پیشینه	پیش فرض	شخصی	تعریف	توضیح
oPEn dELAYt iE	0	10	3		زمان تأخیر بازگشایی موتور 2 [s]	زمان تأخیر در بازگشایی موتور 2 در مقایسه با موتور 1.
cLs dELAYt iNE	0	25	6		زمان تأخیر در بستن موتور 1 [s]	زمان تأخیر در بستن موتور 1 در مقایسه با موتور 2. تذکر: اگر روی حداکثر تنظیم شده، موتور 1 قبل از آغاز کار، منتظر بستن کامل موتور 2 می شود.
tCR	0	120	10		زمان بستن خودکار [s]	زمان انتظار قبل از بستن خودکار.
tRFLtGht.cLr.k	1	180	40		زمان آزاد کردن مسیر توسط چراغ راهنمایی [s]	زمان آزاد نمودن حرکت و وسایل نقلیه در مسیرهایی که توسط چراغ راهنمایی کنترل میشوند.
oPd iSt.sLoUd	0	50	10		کاهش سرعت حین بازگشایی [%]	فاصله کاهش سرعت برای موتور (ها) حین بازگشایی، بصورت درصد کل مسافت طی شده ارائه شده. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون وقفه مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست توجه: با عمل کننده های دارای قفل ترکیبی، تنظیم میزان کاهش سرعت به مقداری بیشتر از 5 اجباری است. هشدار: در جیونو، فاصله کاهش یا حسگرهای لغزان تنظیم شده است
cLd iSt.sLoUd	0	50	10		فاصله با کاهش سرعت حین بسته شدن [%]	فاصله کاهش سرعت برای موتور (ها) حین بستن، بصورت درصد کل مسافت طی شده ارائه شده. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون وقفه مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست توجه: با عمل کننده های دارای قفل ترکیبی، تنظیم میزان کاهش سرعت به مقداری بیشتر از 5 اجباری است. هشدار: در جیونو، فاصله کاهش یا حسگرهای لغزان تنظیم شده است
d iSt.dEcEL	0	50	15		فاصله کاهش سرعت [%]	فاصله کاهش سرعت (تغییر از سرعت حرکت به سرعت کاهش) برای موتور (ها) حین بازگشایی و بستن، بصورت درصد کل مسافت طی شده ارائه شده. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون توقف مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست.
PRr.t iRL oPEn-ing	10	99	99		بازگشایی جزئی به صورت درصدی از کل میزان بازشو در صورتی که حالت تک لنگه باز شو (PED) فعال باشد [%]	فاصله بازگشایی جزئی به صورت درصدی از کل میزان بازشو در صورتی که حالت تک لنگه باز شو (PED) فعال باشد
oPForcE	1	99	50		نیرو و فشار اعمالی موتور در طول باز شدن [%]	نیروی وارد شده توسط لیت ها حین بازگشایی. این پارامتر میزان نیروی اعمالی توسط موتور بر حسب میزان ذخیره شده در تنظیمات خودکار یا مقادیر اصلاح شده را تعیین می نماید به شکلی که اعمال فشار بیشتر باعث فعال شدن هشدار مانع میگردد. هشدار: این پارامتر تأثیر مستقیم بر روی فشار اعمالی دارد: از اینکه کلیه شرایط ایمنی در تنظیم مقدار این پارامتر رعایت شده اطمینان حاصل کنید (*). هر گجا لازم است تجهیزات ایمنی ضد برخورد با مانع را نصب کنید (**)

دفترچه راهنمای نصب

پارامتر	کمینه	پیشینه	پیش فرض	شخصی	تعریف	توضیح
EL5Force	1	99	50		نیروی ورقه حین بستن [%]	نیروی وارد شده توسط لنت ها حین بازگشایی. این پارامتر میزان نیرو اعمالی توسط موتور بر حسب میزان ذخیره شده در تنظیمات خودکار یا مقادیر اصلاح شده را تعیین می نماید به شکلی که اعمال فشار بیشتر باعث فعال شدن هشدار مانع میگردد. اخطار: این پارامتر تاثیر مستقیم بر روی فشار اعمالی دارد: از اینکه کلیه شرایط ایمنی در تنظیم مقدار این پارامتر رعایت شده اطمینان حاصل کنید (*). هر کجا لازم است تجهیزات ایمنی ضد برخورد با مانع را نصب کنید (**)
oP SPEED	30	99	99		سرعت بازگشایی [%]	درصد حداکثر سرعت که حین بازگشایی توسط موتور قابل دسترسی است. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون وقفه مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست.
CL SPEED	30	99	99		سرعت بستن [%]	درصد حداکثر سرعت که حین بستن توسط موتور قابل دسترسی است. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون وقفه مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست.
SLoB SPEED	30	99	30		سرعت آهسته [%]	سرعت بازگشایی و بستن موتور(ها) در حین مرحله آهسته، بصورت درصد حداکثر سرعت اجرایی ارائه شده است. هشدار: وقتی پارامتر ویرایش شد، یک چرخه بازگشایی-بستن کامل و بدون وقفه مورد نیاز است. هشدار: وقتی صفحه نمایش "SET" (تنظیم) را نشان می دهد، شناسایی مانع فعال نیست.
PA InEnAnCE	0	250	0		تعداد عملیات های برنامه ریزی برای آستانه نگهداری (به صدگان)	به شما اجازه می دهد تعداد عملیات هایی که نیاز به نگهداری بعد از آن در خروجی با پیکربندی AUX بعنوان نگهداری یا چراغ چشمک زن و نگهداری گزارش شود را مشخص کنید.

In (*) در اتحادیه اروپا، استاندارد EN 12453 را برای محدودیت های ضربه ای و استاندارد EN 12445 را برای روش اندازه گیری استفاده کنید.

(**) نیروهای ضربه ای را می توان با اج های تغییر پذیر کم کرد.

جدول "B" - فهرست منطق - (Logic)

منطق	تعریف	پیش فرض	گزینه های تنظیمات موجود	توضیح
Motor type	نوع موتور (نوع موتوری که باید به مدار وصل شود را تعیین کنید).	0	0	موتورها فعال نیست
			1	ELI 250 BT
			2	PHOBOS N BT
			3	IGEA BT
			4	LUX BT
			5	LUX G BT
			6	SUB BT
			7	KUSTOS BT A - PHOBOS BT A
tcr	زمان بستن خودکار	0	0	منطق فعال نشده
			1	بستن خودکار را روشن می کند
			0	منطق فعال نشده
FAST CLS	بستن سریع	0	1	3 ثانیه پس از عبور از جلوی چشم ایمنی و قبل از انتظار برای منقضی شدن TCA می بندد.
			0	ورودی ها به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده اند و با منطق 4 مرحله ای عمل می کنند.
			1	ورودی ها به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده اند و با منطق 3 مرحله ای عمل می کنند. هر فرمان به ورودی ها در حین بستن درب باعث معکوس شدن حرکت درب می گردد.
STEP-by-STEP PouEPnt	مرحله به مرحله حرکت	0	2	ورودی ها به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده اند و با منطق 2 مرحله ای عمل می کنند. هر فرمان به ورودی ها در حین بستن یا باز شدن درب باعث معکوس شدن حرکت درب می گردد.
			0	چراغ چشمک زن همزمان با راه اندازی موتور(ها) روشن می شود.
			1	چراغ چشمک زن تقریباً 3 ثانیه قبل از راه اندازی موتور(ها) روشن می شود.
PrE-ALArn	پیش هشدار	0	0	عملیات عادی با در نظر گرفتن فرمان ها.
			0	حالت Deadman.
			1	ورودی 61 به عنوان بازگشایی پیکربندی شده. ورودی 62 به عنوان بستن پیکربندی شده. عملیات تا وقتی کلیدهای بازگشایی یا بستن تحت فشار باشند ادامه می یابد.
hold-to-run	تادیده گرفتن تجهیزات حفاظتی (deadman mode)	0	0	هشدار: دستگاه های ایمنی غیر فعال شده اند.
			2	حالت Deadman اضطراری. معمولاً به صورت عملیات عادی با در نظر گرفتن فرمان ها می باشد. اگر مدار در آزمایش های دستگاه ایمنی (چشم ایمنی یا لیه ایمنی، ErOx) 3 بار پیاپی شکست بخورد، دستگاه در حالت مهار ثابت روشن می شود، که تا وقتی که کلیدهای بازگشایی یا بستن راها شوند فعال می ماند.
			0	ورودی 61 به عنوان بازگشایی پیکربندی شده. ورودی 62 به عنوان بستن پیکربندی شده.
IbL oPEn	محدود شدن فرمان ها در باز شدن	0	0	هشدار: وقتی دستگاه در حالت مهار ثابت اضطراری باشد، دستگاه های ایمنی غیر فعال شده اند.
			1	پالس ورودی ها که به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده حین بازگشایی اثر دارند.
			0	پالس ورودی ها که به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده حین توقف TCA اثر دارند.
IbL tcr	محدود شدن فرمان ها در طول TCA	0	0	پالس ورودی ها که به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده حین توقف TCA اثر ندارند.
			1	پالس ورودی ها که به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده حین بستن اثر دارند.
			0	پالس ورودی ها که به عنوان Start E, Start I, Ped پیکربندی شده حین بستن اثر ندارند.
IbL cLoSE	ضربات بلوک حین بستن	0	0	منطق فعال نشده
			1	جهت آزاد سازی راحت تر قفل برقی، قبل از باز کردن درب آنرا در جهت بسته شدن به مدت 2 ثانیه فشار میدهد. مهم - اگر نگهدارنده های مناسب پشت درب موجود نیستند، از این گزینه استفاده نکنید.
			0	منطق فعال نشده
rArn bLoB c.oP	فشار معکوس در باز شدن	0	1	جهت آزاد سازی راحت تر قفل برقی، قبل از باز کردن درب آنرا در جهت بسته شدن به مدت 2 ثانیه فشار میدهد. مهم - اگر نگهدارنده های مناسب پشت درب موجود نیستند، از این گزینه استفاده نکنید.
			0	منطق فعال نشده
			1	جهت آزاد سازی راحت تر قفل برقی، قبل از بستن درب آنرا در جهت باز شدن به مدت 2 ثانیه فشار میدهد. مهم - اگر نگهدارنده های مناسب پشت درب موجود نیستند، از این گزینه استفاده نکنید.
rArn bLoB c.cL	فشار معکوس در بسته شدن	0	0	منطق فعال نشده
			1	جهت آزاد سازی راحت تر قفل برقی، قبل از بستن درب آنرا در جهت باز شدن به مدت 2 ثانیه فشار میدهد. مهم - اگر نگهدارنده های مناسب پشت درب موجود نیستند، از این گزینه استفاده نکنید.
			0	منطق فعال نشده

دفترچه راهنمای نصب

منطق	تعریف	پیش فرض	گزینه های تنظیمات موجود	توضیح
bLoc PERSt	توقف نگهداری	0	0	منطق فعال نشده
			1	اگر موتور در وضعیت کاملاً باز یا بسته بیشتر از یک ساعت ثابت بماند، تقریباً برای 3 ثانیه در جهت توقف روشن می شوند. این عملیات هر ساعت اجرا می شود. توجه: این عملکرد در موتورهای هیدرولیک، کاهش احتمالی حجم روغن به دلیل کاهش دما در حین مکش های طولانی، مثل شب یا بخاطر نشست داخلی را جبران می کند. مهم - اگر نگهدارنده های مناسب پشت درب موجود نیستند، از این گزینه استفاده نکنید.
PrESS Slc	فشار نهایی	0	0	حرکت درب بلافاصله با تحریک میکروسوییچ انتهایی متوقف می گردد. بنابر این میکروسوییچ بایستی بدقت تنظیم گردد. (نمودار G ارجاع B).
			1	از این قابلیت هنگامی که نگهدارنده مکانیکی در پشت لنگه ها در حالت بسته قرار دارد استفاده کنید. این گزینه فشار مضاعفی را به لنگه ها بعد از بسته شدن وارد می نماید بدون آنکه سیستم حسگر مانع فعال گردد. در این حالت جک ها برای چند ثانیه بعد از حس کردن میکروسوییچ انتهایی به کار ادامه می دهند تا از اعمال نیروی کافی برای محکم بسته نگه داشتن درب اطمینان حاصل گردد.
lcE	ویژگی یخ	0	0	حد توقف بر اساس پارامتر ایمنی آمپرتریک (توقف بر اساس آمپر مصرفی) در مقدار تعیین شده باقی می ماند.
			1	کنترل کننده بصورت خودکار آستانه قطع هشدار مانع را در هر راه اندازی تنظیم می کند. - همچنین دقت کنید نیروی ضربه ای اندازه گیری شده در اندازه های ارائه شده توسط استاندارد EN 12445 کمتر از مقدار مشخص شده توسط استاندارد EN 12453 باشد. اگر شک دارید، از دستگاه های ایمنی کمکی استفاده کنید. این ویژگی موقع نصب در دماهای پایین مفید است. هشدار: وقتی این ویژگی فعال شده باشد، باید چرخه بازگشایی و بستن تنظیم خودکار را اجرا کنید.
Pot.on 1	1 موتور فعال	0	0	هر دو موتور فعال (2 لنگه).
			1	تنها موتور 1 فعال (1 لنگه).
chAnGE Pot	تغییر جهت حرکت موتور ها	0	0	بازگشایی: M1 در مقایسه با M2 زودتر آغاز به کار می کند (تغییر فاز بازگشایی). (نمودار E را مشاهده کنید) بستن: M2 در مقایسه با M1 زودتر آغاز به کار می کند (تغییر فاز بستن). (نمودار E را مشاهده کنید) حرکت پیاده توسط M1 انجام می شود
			1	بازگشایی: M2 در مقایسه با M1 زودتر آغاز به کار می کند (تغییر فاز بازگشایی). (نمودار E را مشاهده کنید) بستن: M1 در مقایسه با M2 زودتر آغاز به کار می کند (تغییر فاز بستن). (نمودار E را مشاهده کنید) حرکت پیاده توسط M2 انجام می شود
oPEn In othEr d IrEcT.	تغییر جهت بازگشایی درب	0	0	درب را در جهت خلاف حالت عملیات استاندارد باز می نماید (نمودار E را مشاهده کنید).
			1	در جهت دیگر به حالت عملیاتی استاندارد باز می شود (نمودار E را مشاهده کنید).
SAFE 1	پیکربندی ورودی ایمن SAFE 1. 72	0	0	ورودی به عنوان phot test (چشم ایمنی) پیکربندی شده است.
			1	ورودی به عنوان Phot test (چشم ایمنی آزمایش شده) پیکربندی شده است.
			2	ورودی به عنوان Phot op test (چشم ایمنی فعال تنها در حین بازگشایی) پیکربندی شده است.
			3	ورودی به عنوان Phot op test (چشم ایمنی آزمایش شده فعال تنها در حین بازگشایی) پیکربندی شده است.
SAFE 2	پیکربندی ورودی ایمن SAFE 2. 74	6	4	ورودی به عنوان Phot cl test (چشم ایمنی فعال تنها در حین بستن) پیکربندی شده است.
			5	ورودی به عنوان آزمایش Phot cl test (چشم ایمنی آزمایش شده فعال تنها در حین بستن) پیکربندی شده است.
			6	ورودی به عنوان Bar، لیه ایمنی پیکربندی شده.
			7	ورودی به عنوان Bar، لیه ایمنی آزمایش شده، پیکربندی شده.
			8	ورودی به عنوان Bar 8k2 پیکربندی شده.
			9	ورودی به عنوان Bar OP، لیه ایمنی با معکوس سازی فعال تنها در زمان بازگشایی. اگر در زمان بستن فعال شود، حرکت متوقف می شود.
			10	ورودی به عنوان Bar OP test، لیه ایمنی آزمایش شده با معکوس سازی فعال تنها در زمان بازگشایی. اگر در زمان بستن فعال شود، حرکت متوقف می شود.
			11	ورودی به عنوان Bar op 8k2، لیه ایمنی با معکوس سازی فعال تنها در زمان بازگشایی. اگر در زمان بستن فعال شود، حرکت متوقف می شود.
			12	ورودی به عنوان Bar CL، لیه ایمنی با معکوس سازی فعال تنها در زمان بستن. اگر در زمان بازگشایی فعال شود، حرکت متوقف می شود.
			13	ورودی به عنوان Bar CL test، لیه ایمنی آزمایش شده با معکوس سازی فعال تنها در زمان بستن. اگر در زمان بازگشایی فعال شود، حرکت متوقف می شود.
			14	ورودی به عنوان Bar CL 8k2، لیه ایمنی با معکوس سازی فعال تنها در زمان بستن. اگر در زمان بازگشایی فعال شود، حرکت متوقف می شود.
lc 1	پیکربندی ورودی فرمان IC 1. 61	0	0	ورودی به عنوان آغاز E پیکربندی شده است.
			1	ورودی به عنوان آغاز I پیکربندی شده است.
			2	ورودی به عنوان بازگشایی پیکربندی شده است.
			3	ورودی به عنوان بستن پیکربندی شده است.
lc 2	پیکربندی ورودی فرمان IC 2. 62	4	4	ورودی به عنوان عبور عبور پیاده پیکربندی شده است.
			5	ورودی به عنوان زمان سنج عبور عبور پیاده پیکربندی شده است.
			6	ورودی به عنوان پیاده زمان سنج پیکربندی شده است.
AUX 0	پیکربندی خروجی کمکی AUX 020-21	6	0	خروجی به عنوان کاتال رادیویی دوم پیکربندی شده.
			1	خروجی به عنوان SCA، چراغ نمایشگر بازبودن درب، پیکربندی شده.
			2	خروجی به عنوان فرمان نور ظریف پیکربندی شده است.
			3	خروجی به عنوان فرمان نور ناحیه پیکربندی شده است.

دفترچه راهنمای نصب

منطق	تعریف	پیش فرض	گزینه های تنظیمات موجود	توضیح
RUX 3	پیگر بندی خروجی کمکی AUX 3 26-27	0	4	خروجی به عنوان نور راه پله پیگر بندی شده است
			5	خروجی به عنوان هشدار پیگر بندی شده است
			6	خروجی به عنوان فلاشر چشمک زن پیگر بندی شده است
			7	خروجی به عنوان قفل برقی پیگر بندی شده است
			8	خروجی به عنوان قفل مغناطیسی پیگر بندی شده است
			9	خروجی به عنوان نگهداری پیگر بندی شده است
			10	خروجی به عنوان چراغ چشمک زن و نگهداری پیگر بندی شده است.
			0	ریموت کنترل در حالت کد متغیر (rolling code) عمل می نماید . ریموت های با کد ثابت قابلیت کد دادن (تکثیر) ندارند.
			1	ریموت کنترل در حالت کد ثابت (fixed code) عمل می نماید . ریموت های با کد ثابت قابلیت کد دادن (تکثیر) دارند.
Protection Level	تنظیم سطح محافظت	0	0	A - برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به رمز عبور نیازی نیست. B - به حافظه سپاری بی سیم فرستنده ها را فعال می کند. عملیات های این حالت نزدیک پل کنترل اجرا می شوند و به دسترسی نیازی ندارند: - ابتدا توسط یکی از ریموت هایی که بوسیله روند استاندارد و توسط منوی رادیو کد داده شده اند کلید مخفی را نگه دارید سپس یکی از دکمه های (T1-T2-T3-T4) را فشار دهید. - طی 10 ثانیه برای ریموتی که میخواهید کد بدهید، کلید مخفی را نگه دارید سپس یکی از دکمه های (T1-T2-T3-T4) را فشار دهید. گیرنده بعد از 10 ثانیه از حالت برنامه ریزی خارج می شود: با تکرار مرحله قبلی می توانید از این زمان برای ورود سایر فرستنده های جدید استفاده کنید. C - امکان اضافه نمودن ریموت های کپی شده را فراهم مینماید. امکان اضافه نمودن ریموت های کد داده شده توسط دستگاه های کپی معمول را فراهم می نماید. D - افزودن خودکار و بی سیم بازپخش ها را فعال می سازد. افزودن بازپخش های برنامه ریزی شده به حافظه دریافت کننده را فعال می سازد. E - پارامتر های مدار از طریق شبکه U-link قابل ویرایش هستند
			1	A - برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به شما اجازه داده می شود رمز عبور وارد کنید. رمز عبور پیش فرض 1234 است. تغییری در رفتار عملکردهای E - C - B - A از تنظیم منطق 0 وجود ندارد
			2	A - برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به شما اجازه داده می شود رمز عبور وارد کنید. رمز عبور پیش فرض 1234 است. B - به حافظه سپاری بی سیم فرستنده ها غیر فعال می شود. C - افزودن خودکار و بی سیم تقلیدها غیر فعال می شود. تغییری در رفتار عملکردهای E - D از تنظیم منطق 0 وجود ندارد
			3	A - برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به شما اجازه داده می شود رمز عبور وارد کنید. رمز عبور پیش فرض 1234 است. B - به حافظه سپاری بی سیم فرستنده ها غیر فعال می شود. D - افزودن خودکار و بی سیم بازپخش ها غیر فعال می شود. تغییری در رفتار عملکردهای E - C از تنظیم منطق 0 وجود ندارد
			4	A - برای دسترسی به فهرست های برنامه ریزی به شما اجازه داده می شود رمز عبور وارد کنید. رمز عبور پیش فرض 1234 است. B - به حافظه سپاری بی سیم فرستنده ها غیر فعال می شود. C - افزودن خودکار و بی سیم تقلیدها غیر فعال می شود. D - افزودن خودکار و بی سیم بازپخش ها غیر فعال می شود. E - گزینه ویرایش پارامتر های مدار از طریق شبکه U-link غیر فعال شده است. فرستنده ها تنها با استفاده از فهرست رادیویی مربوطه در حافظه ثبت می شوند. مهم: این میزان بالای ایمنی، مانع دسترسی ریموت های کپی شده به صورت غیر مجاز و تداخل رادیویی می شود.
			0	نقش تابعیت در حالت استاندارد: مدار فرمان ها/عیب شناسی/سایر موارد را دریافت و منتقل می کند.
			1	نقش اصلی در حالت استاندارد: مدار فرمان های فعال سازی (آغاز، بازگشایی، بستن، پیاده، توقف) را به سایر مدار ها ارسال می کند.
			0	آدرس مدار را از 0 تا 119 در اتصال شبکه محلی BFT مشخص می کند. (بخش ماژول های اختیاری U-LINK را مشاهده کنید)
			0	ورودی به عنوان فرمان آغاز E پیگر بندی شده است.
			1	ورودی به عنوان فرمان آغاز I پیگر بندی شده است.
EXPI1	پیگر بندی ورودی EXPI1 در برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت های ورودی-خروجی. 1-2	1	2	ورودی به عنوان فرمان بازگشایی پیگر بندی شده است.
			3	ورودی به عنوان فرمان بستن پیگر بندی شده است.
			4	ورودی به عنوان فرمان پیاده پیگر بندی شده است.
			5	ورودی به عنوان فرمان زمان سنج پیگر بندی شده است.
			6	ورودی به عنوان فرمان پیاده زمان سنج پیگر بندی شده است.
			7	ورودی به عنوان ایمنی Phot (چشم ایمنی) پیگر بندی شده است.
			8	ورودی به عنوان ایمنی Phot op (چشم ایمنی فعال تنها در حین بازگشایی) پیگر بندی شده است.
			9	ورودی به عنوان ایمنی Phot cl (چشم ایمنی فعال تنها در حین بستن) پیگر بندی شده است.
			10	ورودی به عنوان ایمنی Bar، لیه ایمنی پیگر بندی شده.
			11	ورودی به عنوان Bar op ایمنی پیگر بندی شده، تحریک لیه ایمنی در باز شدن باعث معکوس سازی حرکت درب و در بسته شدن باعث توقف حرکت درب میگردد.
			12	ورودی به عنوان Bar CL ایمنی پیگر بندی شده، تحریک لیه ایمنی در بسته شدن باعث معکوس سازی حرکت درب و در باز شدن باعث توقف حرکت درب میگردد.
			13	ورودی به عنوان Phot test ایمنی (چشم ایمنی آزمایش شده) پیگر بندی شده است. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.
			14	ورودی به عنوان آزمایش Phot op ایمنی، چشم ایمنی آزمایش شده فعال تنها در حین بازگشایی پیگر بندی شده است. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.
			15	ورودی به عنوان آزمایش Phot cl ایمنی، چشم ایمنی آزمایش شده فعال تنها در حین بستن، پیگر بندی شده است. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.
			16	ورودی به عنوان ایمنی Bar، لیه ایمنی آزمایش شده، پیگر بندی شده. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.
			17	ورودی به عنوان آزمایش Bar op ایمنی پیگر بندی شده، لیه ایمنی با معکوس سازی تنها در زمان بازگشایی فعال است، آن هم در زمان بستن توقف های حرکتی. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.
			18	ورودی به عنوان آزمایش Bar CL ایمنی پیگر بندی شده، لیه ایمنی با معکوس سازی تنها در زمان بازگشایی فعال است، آن هم در زمان بستن توقف های حرکتی. ورودی 3 (EXPI2) در برد مدار ورودی/خروجی چاپی برای افزایش قابلیت بصورت خودکار به ورودی آزمایش دستگاه ایمنی EXPFAULT1 تغییر می کند.

دفترچه راهنمای نصب

منطق	تعریف	پیش فرض	گزینه های تنظیمات موجود	توضیح
EXP 12	پیکربندی ورودی EXP12 در برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت های ورودی-خروجی. 1-3	0	0	ورودی به عنوان فرمان آغاز E پیکربندی شده است.
			1	ورودی به عنوان فرمان آغاز I پیکربندی شده است.
			2	ورودی به عنوان فرمان بازگشایی پیکربندی شده است.
			3	ورودی به عنوان فرمان بستن پیکربندی شده است.
			4	ورودی به عنوان فرمان پیاده پیکربندی شده است.
			5	ورودی به عنوان فرمان زمان سنج پیکربندی شده است.
			6	ورودی به عنوان فرمان پیاده زمان سنج پیکربندی شده است.
			7	ورودی به عنوان ایمنی Phot (چشم ایمنی) پیکربندی شده است.
			8	ورودی به عنوان ایمنی Phot op (چشم ایمنی فعال تنها در حین بازگشایی) پیکربندی شده است.
			9	ورودی به عنوان ایمنی Phot cl (چشم ایمنی فعال تنها در حین بستن) پیکربندی شده است.
			10	ورودی به عنوان ایمنی Bar، لبه ایمنی پیکربندی شده.
			11	ورودی به عنوان Bar op ایمنی پیکربندی شده، لبه ایمنی با معکوس سازی تنها در زمان بازگشایی فعال است، آن هم در زمان بستن توقف های حرکتی.
			12	ورودی به عنوان Bar CL ایمنی پیکربندی شده، لبه ایمنی با معکوس سازی تنها در زمان بستن فعال است، آن هم در زمان بازگشایی توقف های حرکتی.
EXPo 1	پیکربندی ورودی EXP02 در برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت های ورودی-خروجی. 4-5	11	0	خروجی به عنوان کانال رادیویی 2 پیکربندی شده است.
			1	خروجی به عنوان SCA، (چراغ هشدار باز بودن درب) پیکربندی شده.
			2	خروجی به عنوان فرمان نور ظریف پیکربندی شده است.
			3	خروجی به عنوان فرمان نور ناحیه پیکربندی شده است.
			4	خروجی به عنوان نور پلکان پیکربندی شده است.
EXPo 2	پیکربندی ورودی EXP02 در برد مدار چاپی برای افزایش قابلیت های ورودی-خروجی. 6-7	11	5	خروجی به عنوان هشدار پیکربندی شده است.
			6	خروجی به عنوان فلاشر (چراغ چشمک زن) پیکربندی شده است.
			7	خروجی به عنوان قفل برقی پیکربندی شده است.
			8	خروجی به عنوان قفل مغناطیسی پیکربندی شده است.
			9	خروجی به عنوان کنترل چراغ راهنمایی در مدار TLB پیکربندی شده است.
			10	خروجی به عنوان چراغ چشمک زن و نگهداری پیکربندی شده است.
ErAFF Ic L IGht PrEFLASH InG	پیش چشمک زنی چراغ راهنمایی	0	0	پیش چشمک زنی خاموش شد.
			1	چراغ های قرمز برای 3 ثانیه در ابتدای عملیات چشمک می زنند.
ErAFF Ic L IGht rEd LAMPAL- LAYS on	چراغ راهنمایی قرمز پیوسته روشن	0	0	چراغ های قرمز موقع بستن بودن درجه خاموش.
			1	چراغ های قرمز موقع بستن بودن درجه روشن.

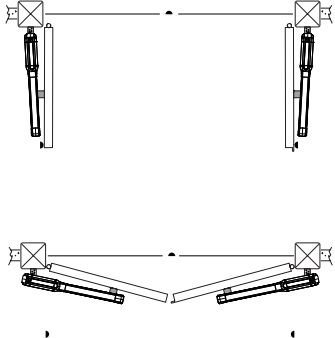
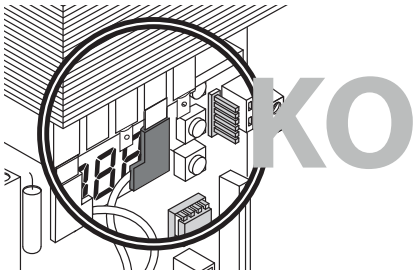
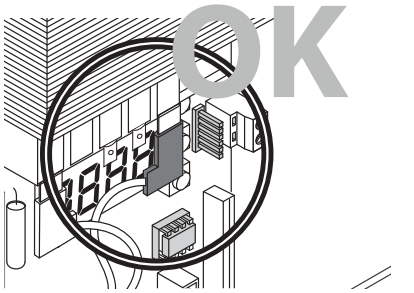
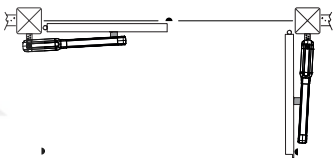
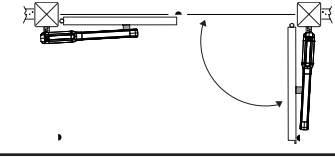
جدول "C" - فهرست رادیو (rAd io)

منطق	توضیح
Add StAr-t	افزودن کلید آغازی کلید مربوطه را با فرمان آغاز مرتبط می کند
Add 2ch	افزودن کانال دوم ریموت کلید مربوطه را با فرمان کانال دوم ریموت مرتبط می کند. اگر هیچ خروجی به عنوان خروجی کانال رادیویی دومی پیکربندی نشده، کانال رادیویی دوم باز کردن عابر رو (تک لنگه باز شو) را کنترل می کند.
ErASE 64	پاک کردن لیست ⚠ هشدار! تمام ریموت های کد گذاری شده را از حافظه گیرنده پاک می کند.
cod rH	خواندن کد دریافت کننده کد رسیور را جهت تکثیر ریموت های دیگر نشان میدهد.
Wk	روشن = برنامه ریزی از راه دور کارت ها را از طریق فرستنده W LINK از پیش ذخیره شده فعال می کند. به مدت 3 دقیقه از زمان آخرین فشار فرستنده W LINK فعال باقی می ماند. خاموش = برنامه ریزی W LINK غیرفعال شده.

دفترچه راهنمای نصب

D813001 00925_02

عیب یابی

موقعیت	توضیح	علل احتمالی	اقدامی که باید انجام شود
درب ها بطور کامل باز یا بسته نمی شود (تقریباً کامل باز یا بسته).	میکروسوییچ بصورت دقیق شناسایی نمیگردد لذا لنگه ها با رسیدن به حد نهایی باز یا بسته به کلاف یا دیوار ضربه زده و حرکت درب معکوس میگردد. در برخی از مواقع در سیکل های کاری بعدی مشکل رفع میگردد.	قطعی در کابل میکروسوییچ ها ولتاژ ورودی پایین و یا و دمای محیط کم؛ این مورد در صورتی رخ می دهد که مدار در 20 ولت یا 15 ولت توسط ثانویه ترانسفورماتور تأمین برق شود	کابل میکروسوییچ و سیم کشی را بررسی کنید دقت کنید مدار به خروجی 25 ولتی ترانسفورماتور متصل باشد
			 
تنظیم میکروسوییچ بسیار نزدیک به حد انتهایی است	در مسیر بسته شدن میکروسوییچ را به نحوی تنظیم نمایید تا چند سانتیمتر قبل از انتهای مسیر تحریک شود و سپس عملکرد "فشار SWC" را فعال کنید. آغاز سریع را مشاهده کنید.	تنظیم میکروسوییچ بسیار نزدیک به حد انتهایی است	
یک درب کاملاً باز است، درب دیگر کاملاً بسته است.	یک درب عمل نکرد زیرا کلید حدی را سریعاً شناسایی کرد. اگر مشکل ادامه نیافت درب ها، با فرمان بعدی، به درستی بسته یا باز می شوند (با نسخه نرم افزاری 2.08 یا قدیمی تر، درب ها ممکن است ترتیب صحیح باز شدن/ بستن را گم کنند).	اکسید، چگالش یا گردو خاک روی مدار داخل موتور یا کارت THALIA؛ این شرایط ممکن است در دماهای بالای محیط بدتر شود	اکسید و یا گردو خاک را از مدار داخل موتور و پنل کنترل حذف کنید.
		کابل های اتصال موتور بسیار طولانی یا کوتاه هستند؛ این شرایط ممکن است در دماهای بالای محیط بدتر شود	طول کابل را کم کنید و یا، در صورت امکان، از کابل هایی با سطح مقطع بیشتر استفاده کنید. نمودار های هشدار موجود در دفترچه راهنما را مشاهده کنید.
	آهنربای داخل تیوب از لغزنده جدا شده است (مدل فوبوس)	از یک شیء فلزی کوچک (میخ یا گیره کاغذ) برای بررسی موقعیت آهنربا استفاده کنید و دقت کنید به درستی حرکت کند. در صورت عملکرد ناقص، با پشتیبان فنی تماس بگیرید	
	موتور و سیم های کلید حدی به درستی متصل نشده اند	از ترمینال های مناسبی برای اتصال کابل های موتور استفاده کنید و از وجود محافظ مناسب در برابر رطوبت، باران و گردو خاک اطمینان حاصل کنید	
یک درب حرکت می کند، درب دیگر ثابت می ماند.	یکی از درب ها هرگز میکروسوییچ را در یکی از جهات تشخیص نمی دهد و آنرا همیشه در جهت دیگر شناسایی می کند و در نتیجه راه اندازی نمی شود.	اتصال کوتاه بین میکروسوییچ و سیم موتور (احتمالاً روی واحد کنترل و نیز مدار داخل موتور)	دقت کنید اتصال کوتاهی بین کابل ها، مخصوصاً در مفصل ها و بین ترمینال های مجاور در پنل کنترل و موتور وجود نداشته باشد
			



BFT Spa www.bft-automation.com

Via Lago di Vico, 44 **ITALY**
36015 Schio (VI)
T +39 0445 69 65 11
F +39 0445 69 65 22



SPAIN www.bftautomatismos.com

BFT GROUP ITALIBERICA DE AUTOMATISMOS S.L.
08401 Granollers - (Barcelona)

FRANCE www.bft-france.com

AUTOMATISMES BFT FRANCE
69800 Saint Priest

GERMANY www.bft-torantriebe.de

BFT TORANTRIEBSSYSTEME GmbH
90522 Oberasbach

BENELUX www.bftbenelux.be

BFT BENELUX SA
1400 Nivelles

IRAN www.alborzsanat.co

ALBORZSANAT MABNA
NO160, Kashani ave, Sadeghieh sq, Teheran

UNITED KINGDOM www.bft.co.uk

- BFT Automation UK Limited
Unit C2-C3, The Embankment Business Park, Vale Road, Heaton Mersey, Stockport, SK4 3GL

- BFT Automation (South) Limited
Enterprise House, Murdock Road, Dorcan, Swindon, SN3 5HY

PORTUGAL www.bftportugal.com

BFT SA - COMERCIO DE AUTOMATISMOS E MATERIAL DE SEGURANCIA
3026-901 Coimbra

POLAND www.bft.pl

BFT POLSKA SP.ZO.O.
Marecka 49, 05-220 Zielonka

IRELAND www.bftautomation.ie

BFT AUTOMATION LTD
Unit D3, City Link Business Park, Old Naas Road, Dublin 12

CROATIA www.bft.hr

BFT ADRIA D.O.O.
51218 Drazice (Rijeka)

CZECH REPUBLIC www.bft.it

BFT CZ S.R.O.
Praha

TURKEY www.bftotomasyon.com.tr

BFT OTOMATIK KAPI SISTEMLERI SANAY VE
Istanbul

RUSSIA www.bft.ru

BFT RUSSIA
111020 Moscow

AUSTRALIA www.bftaustralia.com.au

BFT AUTOMATION AUSTRALIA PTY LTD
Wetherill Park (Sydney)

U.S.A. www.bft-usa.com

BFT USA
Boca Raton

CHINA www.bft-china.cn

BFT CHINA
Shanghai 200072

UAE www.bftme.ae

BFT Middle East FZCO
Dubai